エネルギーシステム・要素論 第6回 電池2 二次電池・EDLCのモデル化

2023年7月7日

質量エネルギー密度

- ・質量エネルギー密度[Wh/kg]=容量[Ah] × 平均作動電圧
 [V] / 質量[kg]
- SOCや内部抵抗、通電時のCレート、時間率により作動電圧 が変化するため、メーカー既定の放電条件(25°Cにおいて 1C放電時等)における作動電圧の平均値である平均作動電 圧を使用することが一般的
- 厳密な質量エネルギー密度を算出しようとすると、容量を横 軸、作動電圧を縦軸にとったグラフから図積分を用いて算出 することが必要
- ・ 質量エネルギー密度向上策
 - ① 容量の改良→材料による正極、負極活物質の改良、電極を密に詰める
 - ② 作動電圧の改良→材料による高電圧系電池材料の改良、内部抵抗の軽減
 - ③ 質量の改良→材料による高容量密度材料化、構造設計による質量の低減

体積エネルギー密度

- 体積エネルギー密度[Wh/L]=容量[Ah] × 平均作動電圧[V]
 /体積[L]
- SOCや内部抵抗、通電時のCレート、時間率により作動電圧 が変化するため、既定の放電条件(25°Cにおいて1C放電時 等)における作動電圧の平均値である平均作動電圧を使用 することが一般的
- 体積エネルギー密度向上策
 - ① 容量 質量エネルギー密度と同じ
 - ② 作動電圧 質量エネルギー密度と同じ
 - ③ 体積の改良→材料による体積的な高容量密度材料の改良、外装 材,端子周りの構造等構造設計
- 一般的に体積エネルギー密度の方が質量エネルギー密度 より数値は大きくなる傾向にある

電池の充放電効率

- 大域的な充放電効率
 - ・完全充放電サイクルで定義
 - ・充電エネルギーに対する放電エネルギーの比
 - 動作に依存する
 - 定電流充放電 Peukert test
 - 定電力充放電 Ragone test

電池の充放電効率

 $t_f = \frac{Q_0}{I_2}$

- 定電流での放電時間
 - 充電電荷量Q0
 - 放電電流I2

- ・ 電池の開回路電圧Uoc
- 内部抵抗Ri

• 放電エネルギー
$$E_d = \int_0^{t_f} P_2(t) dt = t_f (U_{oc} - R_i I_2) I_2$$

• 充電エネルギー
$$|E_c| = \int_0^{t_f} |P_2(t)| dt = t_f (U_{oc} + R_i |I_2|) |I_2|$$

• 充放電効率
$$\eta_b = \frac{E_d}{E_c} = \frac{t_f (U_{oc} - R_i I_2) I_2}{t_f (U_{oc} + R_i |I_2|) |I_2|} = \frac{U_{oc} - R_i |I_2|}{U_{oc} + R_i |I_2|}$$

電池の充放電効率

- 局所効率
 - ・ パワーによる効率評価

$$\eta_{b} = \frac{P_{2,d}(t)}{|P_{2,c}(t)|}$$

$$= \frac{\{U_{oc} - R_{i} | I_{2}(t) |\} |I_{2}(t)|}{\{U_{oc} + R_{i} | I_{2}(t) |\} |I_{2}(t)|}$$

$$= \frac{U_{oc} - R_{i} |I_{2}(t)|}{|U_{oc} + R_{i} |I_{2}(t)|}$$

電池の動特性モデル

- 電池の過渡応答モデル
 - BT
- 入力変数
 - 端子電流l₂(t)
 - 正:放電
 - ・ 負:充電
 ブロック線図の矢印とは異なることに注意
- 出力変数
 - 電池の電荷量Q(t)
- 内部変数
 - 端子電圧U₂(t)



電池の動特性モデル① Randles / Thevenin model 1

- 静特性モデルの発展版
 - 要素分離
 - U_{oc}:開回路電圧
 - U_o:非オーム性過電圧
 - R_o:オーム性電圧降下
 - U_o:過電圧・分極電圧 (非オーム性)
 - 電荷移動
 - 表面過電圧
 - 拡散過電圧
 - 電極・電解質間の電荷蓄積・分離
 - C_{dl}:二重層容量の充放電
 - 化学反応による電荷移動電流
 - R_d:拡散抵抗
 - R_{ct}:電荷移動抵抗



2023/7/7

電池の動特性モデル① Randles / Thevenin model 2

- ・ 等価回路のKVL, KCL
 - 定常状態の内部抵抗
 R_i=R_o+R_{ct}+R_d
 - KVL $U_2(t) = U_{oc} R_o I_2(t) U_o(t)$
 - KCL

$$I_{2}(t) = C_{dl} \frac{dU_{o}(t)}{dt} + \frac{U_{o}(t)}{R_{d} + R_{ct}} \implies \frac{dU_{o}(t)}{dt} = \frac{1}{C_{dl}} \left\{ I_{2}(t) - \frac{U_{o}(t)}{R_{d} + R_{ct}} \right\}$$
$$\frac{dQ(t)}{dt} = I_{2}(t)$$

電池の動特性モデル① Randles / Thevenin model 3



(cole-cole plot)

- 回路方程式
 - KVL $U'(t) R'I'(t) = U''(t) R''I''(t) = U_2(t) + R'''I_2(t)$
 - KCL $I_2(t) = I'(t) + I''(t)$
 - 微分方程式



- Johnson's model(ビヘイビアモデル)
 - I', I''を消す



2023/7/7

- Johnson's model(ビヘイビアモデル)
 - du'/dtを求める



$$\frac{dU'(t)}{dt} = \frac{-R''I_2(t) - [U'(t) - U''(t)]}{C'[R'' + R']}$$

- Johnson's model(ビヘイビアモデル)
 - du"/dtを求める

$$R'I_{2}(t) - [U'(t) - U''(t)] = -R'C''\frac{dU''(t)}{dt} - R''C''\frac{dU''(t)}{dt}$$
$$= -\frac{dU''(t)}{dt}C''[R' + R'']$$

$$\frac{dU''(t)}{dt} = \frac{-R'I_2(t) + [U'(t) - U''(t)]}{C''[R' + R'']}$$

- Johnson's model(ビヘイビアモデル)
 - U₂出力変数の状態変数表示

$$U_{2}(t) = U''(t) - R''I''(t) - R'''I_{2}(t)$$

= $U''(t) - R''I''(t) - R'''[I'(t) + I''(t)]$
= $U''(t) + R''C''\frac{dU''(t)}{dt} + R'''\left[C'\frac{dU'(t)}{dt} + C''\frac{dU''(t)}{dt}\right]$
= $U''(t) + R'''C'\frac{dU'(t)}{dt} + [R'' + R''']C''\frac{dU''(t)}{dt}$

2023/7/7

- Johnson's model(ビヘイビアモデル)
 - つづき $U_{2}(t) = U''(t) + R'''C' \frac{-R''I_{2}(t) - [U'(t) - U''(t)]}{C'[R'' + R']}$ + $[R'' + R''']C'' \frac{-R'I_2(t) + [U'(t) - U''(t)]}{C''[R' + R'']}$ $= U''(t) + R''' \frac{-R''I_2(t) - [U'(t) - U''(t)]}{[R'' + R']}$ + $[R''+R''']\frac{-R'I_2(t)+[U'(t)-U''(t)]}{[R'+R'']}$

2023/7/7

エネルギーシステム・要素論

16

Johnson's model(ビヘイビアモデル)

$$\begin{split} U_{2}(t) &= U''(t) + \frac{-R'''R'' - R'[R'' + R''']}{R'' + R'} I_{2}(t) \\ &+ \frac{-R''' + R'' + R'''}{R' + R''} U'(t) + \frac{R''' - [R'' + R'']}{R'' + R'} U''(t) \\ &= \frac{-R'''[R'' + R'] - R'R''}{R'' + R'} I_{2}(t) + \frac{R''}{R' + R''} U'(t) + \frac{R'}{R'' + R'} U''(t) \\ &= -\left[R''' + \frac{R'R''}{R'' + R'} \right] I_{2}(t) + \frac{R''}{R' + R''} U'(t) + \frac{R'}{R'' + R'} U''(t) \end{split}$$

U2の状態変数表示。U',U''は微分方程式の解, I2は入力変数

2023/7/7

電気二重層コンデンサ

- ・ 電気化学二重層の電界に
 エネルギーを貯蔵
- 出力電力密度
 電池より大
- エネルギー密度
 - 電池よりかなり小さい
- 用途
 - 小 メモリバックアップ
 - 大 登坂時のパワーアシスト,
 回生制動
 - 電池に対する負荷平準化

• 構造

- 導体間にイオン伝導性電解 質を挟んだ誘電体
- 電極と電解質を隔てる層中 で生じる電荷分離によりエネ ルギーをためる
- 印加電圧は電解質の物理的 性質により数V以下に限られ る
- 静電容量を増やし蓄積エネ ルギーを増加させる
 - 表面積拡大
 - 厚さ減少

2023/7/7

電気二重層コンデンサ

- 表面積の拡大
 - 電極に多孔質材料を利用
 - 表面積の大きい電極材料
 - 活性炭(10³m²/g)
 - 多孔質炭素電極は電荷を集める金属板に接続
 - 金属酸化物(ルテニウム, イリジウム)
- セパレータ(イオン交換膜)で電極を絶縁分離
 セパレータで電解液を貯蔵・固定化
 - 電解液は酸性水溶液,多孔質に埋まる事の可能な有機物
- 500~2500W/kg, 0.2-5Wh/kg



EDLCの準定常モデル 等価回路

- ・ 電池の等価回路
 - コンデンサC_{sc}
 - 内部直列抵抗R_{SC}
 - 抵抗, 多孔質電極中の蓄積電荷の分布的性質を考える と複雑なモデルになる



EDLCの準定常モデル 等価回路

- ・ 等価回路の回路方程式
 - KVL $U_{sc}(t) - R_{sc}I_{2}(t) = U_{2}(t)$ \square $U_{2}(t) + R_{sc}I_{2}(t) - U_{sc}(t) = 0$ - 微分方程式 $I_{2}(t) = -\frac{d}{dt}Q_{sc}(t)$ - 線形なC_{sc} $U_{sc}(t) = \frac{Q_{sc}(t)}{C}$

EDLCの準定常モデル 等価回路

・端子電圧を充電電荷の関数として表す

$$-I_{2}, U_{SC}$$
消す

$$U_{2}(t) + R_{sc}I_{2}(t) - U_{sc}(t) = U_{2}(t) + R_{sc}\frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} - \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} = 0$$

$$U_{2}(t)^{2} - \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}}U_{2}(t) + R_{sc}P_{2}(t) = 0$$

$$U_{2}(t) = \frac{\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} \pm \sqrt{\left(\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}}\right)^{2} - 4R_{sc}P_{2}(t)}}{2} = \frac{Q_{sc}(t)}{2C_{sc}} \pm \sqrt{\frac{Q_{sc}(t)^{2}}{4C_{sc}^{2}} - R_{sc}P_{2}(t)}$$

2023/7/7

EDLCの準定常モデル 充放電効率

- 大域的な充放電効率
 - 完全充放電サイクルで定義
 - 充電エネルギーに対する放電エネルギーの比
 - ・充放電状態に依存する
 - 定電流充放電 Peukert test
 - 定電力充放電 Ragone test
 - EDLCのR,Cが一定(線形モデル)の仮定

放電

-初期充電電荷量Q0

– 空乏化に要する時間
$$t_f = rac{Q_0}{I_2}$$

- 電荷の時間変化
$$Q_{sc}(t) = Q_0 - I_2 t$$

-端子電圧
$$U_2(t) = \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - R_{sc} \frac{P_2(t)}{U_2(t)}$$

2023/7/7

• 放電電力量

$$\begin{split} E_{d} &= \int_{0}^{t_{f}} U_{2}(t) I_{2} dt = \int_{0}^{t_{f}} \left[\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - R_{sc} \frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} \right] I_{2} dt \\ &= \int_{0}^{t_{f}} \left[\frac{Q_{0} - I_{2}t}{C_{sc}} - R_{sc} \frac{U_{2}(t)I_{2}}{U_{2}(t)} \right] I_{2} dt = \int_{0}^{t_{f}} \left[-\frac{I_{2}}{C_{sc}} t + \frac{Q_{0}}{C_{sc}} - R_{sc}I_{2} \right] I_{2} dt \\ &= \left[-\frac{I_{2}}{C_{sc}} \frac{t^{2}}{2} + \left\{ \frac{Q_{0}}{C_{sc}} - R_{sc}I_{2} \right\} t \right]_{0}^{t_{f}} = I_{2} \left[-\frac{I_{2}}{C_{sc}} \frac{1}{2} \left(\frac{Q_{0}}{I_{2}} \right)^{2} + \left\{ \frac{Q_{0}}{C_{sc}} - R_{sc}I_{2} \right\} \frac{Q_{0}}{I_{2}} \right] I_{2} \\ &= \left[-\frac{Q_{0}^{2}}{2C_{sc}I_{2}} + \frac{Q_{0}^{2}}{I_{2}C_{sc}} - R_{sc}Q_{0} \right] I_{2} = \frac{Q_{0}^{2}}{2C_{sc}} - R_{sc}Q_{0}I_{2} \end{split}$$

2023/7/7

エネルギーシステム・要素論

26

充電

- 充電電流
$$I_2 = -I_c$$

- 充電に要する時間 $t_f = \frac{Q_0}{|I_2|}$

- 電荷の時間変化 $Q_{sc}(t) = |I_2|t$

- 端子電圧
$$U_2(t) = \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - R_{sc} \frac{P_2(t)}{U_2(t)}$$

2023/7/7

• 充電電力量 $E_{c} = \int_{0}^{t_{f}} U_{2}(t) |I_{2}| dt = \int_{0}^{t_{f}} \left[\frac{Q_{sc}(t)}{C_{u}} - R_{sc} \frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} \right] |I_{2}| dt$ $= \int_{0}^{t_{f}} \left[\frac{|I_{2}|t}{C} - R_{sc} \frac{U_{2}(t)|I_{2}|}{U_{2}(t)} \right] |I_{2}| dt = \int_{0}^{t_{f}} \left| \frac{|I_{2}|t}{C} + R_{sc} \frac{U_{2}(t)I_{2}}{U_{2}(t)} \right| |I_{2}| dt$ $= \int_{0}^{t_{f}} \left| \frac{|I_{2}|}{C_{sc}} t + R_{sc}I_{2} \right| |I_{2}| dt = \left| \frac{|I_{2}|}{C_{sc}} \frac{t^{2}}{2} + R_{sc}I_{2}t \right|^{t_{f}} |I_{2}|$ $= \left| \frac{|I_2|}{C_{sc}} \frac{1}{2} \left(\frac{Q_0}{I_2} \right)^2 + R_{sc} I_2 \frac{Q_0}{I_2} \left| I_2 \right| = \left| \frac{Q_0^2}{2I_2 C_{sc}} + R_{sc} Q_0 \right| \left| I_2 \right|$ $=\frac{Q_0^2}{2C_{sc}} + R_{sc}Q_0 |I_2|$ エネルギーシステム・要素論 2023/7/7

28

• 充放電効率

$$\eta_{sc} = \frac{E_d}{E_c}$$

$$= \frac{\frac{Q_0^2}{2C_{sc}} - R_{sc}Q_0I_2}{\frac{Q_0^2}{2C_{sc}} + R_{sc}Q_0|I_2|}$$

$$= \frac{Q_0 - 2R_{sc}C_{sc}I_2}{Q_0 + 2R_{sc}C_{sc}|I_2|}$$

- 放電
 - 放電終了条件を求める(P₂により変わる)
 - ・定電力(P₂)を出す事ができなくなった時点
 =出力電力の最大値(極値)がP₂

·極値をとる条件
$$\frac{dP_2}{dI_2(t)} = 0$$

$$\frac{dP_2}{dI_2(t)} = \frac{d}{dI_2(t)} \left[U_2(t)I_2(t) \right]$$
$$= \frac{d}{dI_2(t)} \left[\left\{ \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - R_{sc}I_2(t) \right\} I_2(t) \right]$$

2023/7/7

• つづき

$$\frac{dP_2}{dI_2(t)} = \frac{d}{dI_2(t)} \left[\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} I_2(t) - R_{sc} I_2(t)^2 \right]$$

$$= \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - 2R_{sc} I_2(t)$$

$$= 0$$

$$\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - 2R_{sc}I_2(t) = 0$$

$$I_2(t) = \frac{Q_{sc}(t)}{2R_{sc}C_{sc}}$$

• 境界条件

- 放電終了時t_fの電力がP₂に等しい

 $P_2 = U_2(t_f)I_2(t_f)$ $= \left\{ \frac{Q_{sc}(t_f)}{C_{sc}} - R_{sc}I_2(t_f) \right\} I_2(t_f)$ $= \left\{ \frac{Q_{sc}(t_f)}{C_{sc}} - R_{sc} \frac{Q_{sc}(t_f)}{2R_{sc}C_{sc}} \right\} \frac{Q_{sc}(t_f)}{2R_{sc}C_{sc}}$ $= \left\{ \frac{Q_{sc}(t_f)}{C} - \frac{Q_{sc}(t_f)}{2C} \right\} \frac{Q_{sc}(t_f)}{2R C}$

• つづき $P_{2} = \frac{Q_{sc}(t_{f})}{2C_{sc}} \frac{Q_{sc}(t_{f})}{2R_{sc}C_{sc}}$ $= \frac{Q_{sc}(t_{f})^{2}}{4R_{sc}C_{sc}^{2}}$

- 放電終了時の残存電荷 $Q_{sc}(t_f)^2 = 4R_{sc}C_{sc}^2P_2$ $Q_{sc}(t_f) = 2C_{sc}\sqrt{R_{sc}P_2}$

• 放電終了時の端子電圧



- ・放電終了時点を求める
 - 端子電圧U2の微分方程式の解を求める
 - 充電電圧の境界条件U₀,U(t_f)を用いて求める
 - KVL $U_{2}(t) - \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} + R_{sc} \frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} = 0$ $- \text{Billiky} \qquad U_{2}(t)^{2} - \frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} U_{2}(t) + R_{sc}P_{2}(t) = 0$ $\frac{d}{dt} U_{2}(t)^{2} - \frac{1}{C_{sc}} \frac{d}{dt} [Q_{sc}(t)U_{2}(t)] + R_{sc} \frac{d}{dt} P_{2}(t) = 0$ $\frac{d}{dt} U_{2}(t)^{2} - \frac{1}{C_{sc}} \left[U_{2}(t) \frac{d}{dt} Q_{sc}(t) + Q_{sc}(t) \frac{d}{dt} U_{2}(t) \right] + R_{sc} \frac{d}{dt} P_{2}(t) = 0$

• **DDE**

$$\frac{d}{dt}Q_{sc}(t) = -I_{2}(t)$$

$$U_{sc}(t) = R_{sc}I_{2}(t) + U_{2}(t)$$

$$Q_{sc}(t) = C_{sc}U_{sc}(t) = C_{sc}[R_{sc}I_{2}(t) + U_{2}(t)]$$

$$\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} - \frac{1}{C_{sc}}\left[U_{2}(t)\{-I_{2}(t)\} + C_{sc}[R_{sc}I_{2}(t) + U_{2}(t)]\frac{d}{dt}U_{2}(t)\right] + R_{sc}\frac{d}{dt}P_{2}(t)$$

$$= \frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} - \frac{1}{C_{sc}}\left[-P_{2}(t) + C_{sc}\left[R_{sc}\frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} + U_{2}(t)\right]\frac{d}{dt}U_{2}(t)\right] + R_{sc}\frac{d}{dt}P_{2}(t)$$

$$= 0$$

2023/7/7

$$\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} = 2U_{2}(t)\frac{d}{dt}U_{2}(t) \implies \frac{d}{dt}U_{2}(t) = \frac{1}{2U_{2}(t)}\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2}$$

$$\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} - \frac{1}{C_{sc}}\left[-P_{2}(t) + C_{sc}\left[R_{sc}\frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)} + U_{2}(t)\right]\frac{1}{2U_{2}(t)}\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2}\right]$$

$$+R_{sc}\frac{d}{dt}P_{2}(t)=0$$

$$\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} + \frac{1}{C_{sc}}\left[P_{2}(t) - \frac{C_{sc}}{2}\left[R_{sc}\frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)^{2}} + 1\right]\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2}\right] + R_{sc}\frac{d}{dt}P_{2}(t)=0$$

$$\frac{2023}{77} = 1$$

EDLCの準定常モデル 充放電効率(定電力Ragone試験) つづき $\frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} + \frac{P_{2}(t)}{C_{1}} - \frac{1}{2} \left| R_{sc} \frac{P_{2}(t)}{U_{2}(t)^{2}} + 1 \left| \frac{d}{dt}U_{2}(t)^{2} + R_{sc} \frac{d}{dt}P_{2}(t) \right| = 0$ $\left\{ 1 - \frac{1}{2} \left| R_{sc} \frac{P_2(t)}{U_2(t)^2} + 1 \right| \right\} \frac{d}{dt} U_2(t)^2 + \frac{P_2(t)}{C} + R_{sc} \frac{d}{dt} P_2(t) = 0$ $\frac{1}{2} \left| 1 - R_{sc} \frac{P_2(t)}{U_2(t)^2} \right| \frac{d}{dt} U_2(t)^2 = -\frac{P_2(t)}{C} - R_{sc} \frac{d}{dt} P_2(t)$ $\left| 1 - \frac{R_{sc}P_2(t)}{U_1(t)^2} \right| \frac{d}{dt} U_2(t)^2 = -\frac{2P_2(t)}{C} - 2R_{sc}\frac{d}{dt}P_2(t)$

2023/7/7

定電力条件 $P_2(t) = P_2 = const$ $\frac{d}{dt}P_2(t) = 0$

$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{R_{sc}P_2}{U_2(t)^2} \end{bmatrix} \frac{d}{dt} U_2(t)^2 = -\frac{2P_2}{C_{sc}}$$
$$X(t) = U_2(t)^2 \quad \forall \forall \land \land$$
$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{R_{sc}P_2}{X(t)} \end{bmatrix} \frac{d}{dt} X(t) = -\frac{2P_2}{C_{sc}}$$

つづき

境界条件
$$t: 0 \to t$$
 $X(t): U_{20}^{2} \to U_{2}(t)^{2}$

$$\int_{U_{20}^{2}}^{U_{2}(t)^{2}} \left[1 - \frac{R_{sc}P_{2}}{X(t)} \right] dX(t) = \int_{0}^{t} - \frac{2P_{2}}{C_{sc}} dt$$
 $\left[X(t) - R_{sc}P_{2} \log_{e} X(t) \right]_{U_{20}^{2}}^{U_{2}(t)^{2}} = \left[-\frac{2P_{2}}{C_{sc}} t \right]_{0}^{t}$
 $\left[U_{2}(t)^{2} - R_{sc}P_{2} \log_{e} U_{2}(t)^{2} \right] - \left[U_{20}^{2} - R_{sc}P_{2} \log_{e} U_{20}^{2} \right] = -\frac{2P_{2}}{C_{sc}} (t-0)$
 $U_{2}(t)^{2} - U_{20}^{2} - R_{sc}P_{2} \log_{e} \frac{U_{2}(t)^{2}}{U_{20}^{2}} = -\frac{2P_{2}}{C_{sc}} t$

2023/7/7

エネルギーシステム・要素論

40

• **Dis** $t = -\frac{C_{sc}}{2P_2} \left[U_2(t)^2 - U_{20}^2 - R_{sc}P_2 \log_e \frac{U_2(t)^2}{U_{20}^2} \right]$ $= \frac{C_{sc}}{2P_2} \left[R_{sc}P_2 \log_e \frac{U_2(t)^2}{U_{20}^2} - U_2(t)^2 + U_{20}^2 \right]$

定電力放電の終端値条件 $U_2(t_f) = \sqrt{R_{sc}P_2}$ $t_f = \frac{C_{sc}}{2P_2} \left[R_{sc}P_2 \log_e \frac{U_2(t_f)^2}{U_{20}^2} - U_2(t_f)^2 + U_{20}^2 \right]$

> $= \frac{C_{sc}}{2P_2} \left[R_{sc}P_2 \log_e \frac{R_{sc}P_2}{U_{20}^2} - R_{sc}P_2 + U_{20}^2 \right]$ エネルギーシステム・要素論

2023/7/7

• 放電電力量 $E_d = P_2 t_f = P_2 \frac{C_{sc}}{2P_2} \left[R_{sc} P_2 \log_e \frac{R_{sc} P_2}{U_{20}^2} - R_{sc} P_2 + U_{20}^2 \right]$



- 定電力充電
 - 充電電力 - 初期電圧 - 終端電圧

$$P_c = -P_2$$
$$U_2(0) = \sqrt{R_{sc}P_2}$$
$$U_2(t_f) = U_{20}$$

• 充電電力量 $|E_{c}| = |P_{c}t_{f}|$ $= \frac{C_{sc}}{2} \left[R_{sc}|P_{2}|\log_{e}\frac{U_{20}^{2}}{R_{sc}|P_{2}|} - R_{sc}|P_{2}| + U_{20}^{2} \right]$

• 定電力充放電効率

$$\eta_{sc} = \frac{E_d}{E_c} = \frac{\frac{C_{sc}}{2} \left[R_{sc} P_2 \log_e \frac{R_{sc} P_2}{U_{20}^2} - R_{sc} P_2 + U_{20}^2 \right]}{\frac{C_{sc}}{2} \left[R_{sc} |P_2| \log_e \frac{U_{20}^2}{R_{sc} |P_2|} - R_{sc} |P_2| + U_{20}^2 \right]}$$

$$= \frac{R_{sc}P_2\log_e\frac{R_{sc}P_2}{U_{20}^2} - R_{sc}P_2 + U_{20}^2}{R_{sc}|P_2|\log_e\frac{U_{20}^2}{R_{sc}|P_2|} - R_{sc}|P_2| + U_{20}^2}$$

2023/7/7

エネルギーシステム・要素論

44

EDLCの準定常モデル 充放電効率

• 電力効率

$$\eta_{sc}(I_{2}) = \frac{P_{2,d}}{|P_{2,c}|} = \frac{\left[\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} - R_{sc}I_{2}\right]I_{2}}{\left[\frac{Q_{sc}(t)}{C_{sc}} + R_{sc}|I_{2}|\right]|I_{2}|}$$
$$= \frac{\left[Q_{sc}(t) - C_{sc}R_{sc}|I_{2}|\right]I_{2}}{\left[Q_{sc}(t) + C_{sc}R_{sc}|I_{2}|\right]I_{2}|}$$
$$= \frac{Q_{sc}(t) - C_{sc}R_{sc}|I_{2}|}{Q_{sc}(t) + C_{sc}R_{sc}|I_{2}|}$$