

パワーエレクトロニクス

(舟木担当分)

第二回

続ダイオード整流回路

- 全波整流回路
- 倍電圧整流回路

平成17年6月6日月曜日 3限目

単相半波整流回路

- 容量負荷の補足

- リップル (脈動) 成分を求める

- 直流出力電圧最大値 $e_{d-\max} = \sqrt{2}V$
- 直流出力電圧最小値 $e_{d-\min} = \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{on}$
- 電圧脈動幅 $\Delta V = e_{d-\max} - e_{d-\min} = \sqrt{2}V - \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{on}$
 $= \sqrt{2}V (1 - \sin \mathbf{q}_{on})$
- 仮定により簡略化し, 脈動幅を求める

- 仮定 平滑コンデンサ容量が十分大きい $\mathbf{q}_{off} \cong \frac{p}{2}$

ちょっと苦しいけど $\mathbf{q}_{on} \cong \frac{p}{2}$

$$\sin \mathbf{q}_{on} = \sin \mathbf{q}_{off} e^{-\frac{1}{RwC}(2p + \mathbf{q}_{on} - \mathbf{q}_{off})} = \sin \frac{p}{2} e^{-\frac{1}{RwC}(2p + \frac{p}{2} - \frac{p}{2})} = e^{-\frac{2p}{RwC}}$$

- 電圧脈動幅 $\Delta V = \sqrt{2}V (1 - \sin \mathbf{q}_{on}) = \sqrt{2}V (1 - e^{-\frac{2p}{RwC}})$

» RC大で脈動が小さくなる

$$e^{-\frac{2p}{RwC}} \cong 1 - \frac{2p}{RwC} \quad \longrightarrow \quad \Delta V \cong \sqrt{2}V \frac{2p}{RwC}$$

単相半波整流回路

- 容量負荷の補足

- ダイオード電流ピーク値を求める

- 整流回路は容量負荷にパルス状の電流を流す

- ダイオード電流

$$i_d = i_R + i_c = \frac{e_d}{R} + C \frac{d}{dt} e_d = \frac{1}{R} \sqrt{2}V \sin \omega t + C\omega \sqrt{2}V \cos \omega t$$

» 導通期間が小さい場合 $i_d \cong \frac{1}{R} \sqrt{2}V + C\omega \sqrt{2}V \cos \omega t$
T = $\pi/2$ 付近

- ダイオードの導通期間 Δt を求める

$$\sqrt{2}V \sin\left(\frac{\pi}{2} - \omega \Delta t\right) = \sqrt{2}V \cos \omega \Delta t = \sqrt{2}V - \Delta V \cong \sqrt{2}V \left(1 - \frac{2p}{R\omega C}\right)$$

$$\cos \omega \Delta t \cong 1 - \frac{2p}{R\omega C}$$

$$\cos x \cong 1 - \frac{1}{2} x^2 \quad \longrightarrow \quad 1 - \frac{1}{2} (\omega \Delta t)^2 \cong 1 - \frac{2p}{R\omega C} \quad \longrightarrow \quad \Delta t \cong 2 \sqrt{\frac{p}{R\omega^3 C}}$$

単相半波整流回路

- 容量負荷の補足

- ダイオード電流を求める

- ダイオード平均電流 i_{c-ave}

- 平滑コンデンサへの充電電荷

$$Q_{charge} = C\Delta V = i_{c-ave}\Delta t$$

$$i_{c-ave} = C \frac{\Delta V}{\Delta t} = C \frac{\sqrt{2}V \frac{2p}{R\omega C}}{2\sqrt{\frac{p}{R\omega^3 C}}} = V \sqrt{\frac{2p\omega C}{R}}$$

- ダイオードピーク電流

$$\begin{aligned} i_{d-max} &= i_d\left(\frac{p}{2} - \Delta t\right) = C\omega\sqrt{2}V \cos \omega\Delta t + \frac{\sqrt{2}V}{R} \\ &= C\omega\sqrt{2}V\left(1 - \frac{2p}{R\omega C}\right) + \frac{\sqrt{2}V}{R} \\ &= \sqrt{2}V\left(\omega C - \frac{2p}{R} + \frac{1}{R}\right) \end{aligned}$$

- Cが大きいと電流が大きくなる

単相半波整流回路の応用

- 二相半波整流回路
 - 回路図
 - 変圧器のセンタータップを用いて,単相半波整流回路を並列接続
 - 高調波低減
 - 変圧器の利用率低
 - 整流素子の必要耐圧が大
 - 電圧電流波形の図

波形は全波整流回路と同様になるので,後で説明

単相全波整流回路

- 交流の正負両半サイクルを利用
- 回路形状からHブリッジと呼ばれる

– 抵抗負荷

- 出力直流電圧を求める

– 電源電圧 $v = \sqrt{2}V \sin \omega t$

– 直流出力電圧 e_d の平均値 E_d は？

$$\begin{aligned} E_d &= \frac{1}{2p} \int_0^{2p} e_d d\omega t = \frac{1}{2p} \left[\int_0^p v d\omega t + \int_p^{2p} -v d\omega t \right] \\ &= \frac{2}{2p} \int_0^p \sqrt{2}V \sin \omega t d\omega t \\ &= \frac{\sqrt{2}V}{p} [-\cos \omega t]_0^p = \frac{\sqrt{2}V}{p} [1 + 1] \end{aligned}$$

• 回路図

• 電圧・電流波形の図

$$\therefore E_d = \frac{2\sqrt{2}V}{p}$$

半波整流回路の
2倍電圧

単相全波整流回路

- 抵抗負荷

- 出力電圧波形に含まれる高調波

- 出力電圧 e_d のフーリエ級数展開

0ではない
(半波整流との相違)

$$\begin{aligned} E_{dk} &= \frac{1}{2p} \int_0^{2p} e_d e^{-jk\omega t} d\omega t \\ &= \frac{1}{2p} \left[\int_0^p v e^{-jk\omega t} d\omega t + \int_p^{2p} -v e^{-jk\omega t} d\omega t \right] \\ &= \frac{\sqrt{2}V}{p} \left[\int_0^p \sin \omega t e^{-jk\omega t} d\omega t - \int_p^{2p} \sin \omega t e^{-jk\omega t} d\omega t \right] \\ &= \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \int_{0,2p}^{p,p} \left[e^{j(1-k)\omega t} - e^{-j(1+k)\omega t} \right] d\omega t \end{aligned}$$

単相全波整流回路

- 抵抗負荷

- 出力電圧波形に含まれる高調波

- 出力電圧 e_d のフーリエ級数展開

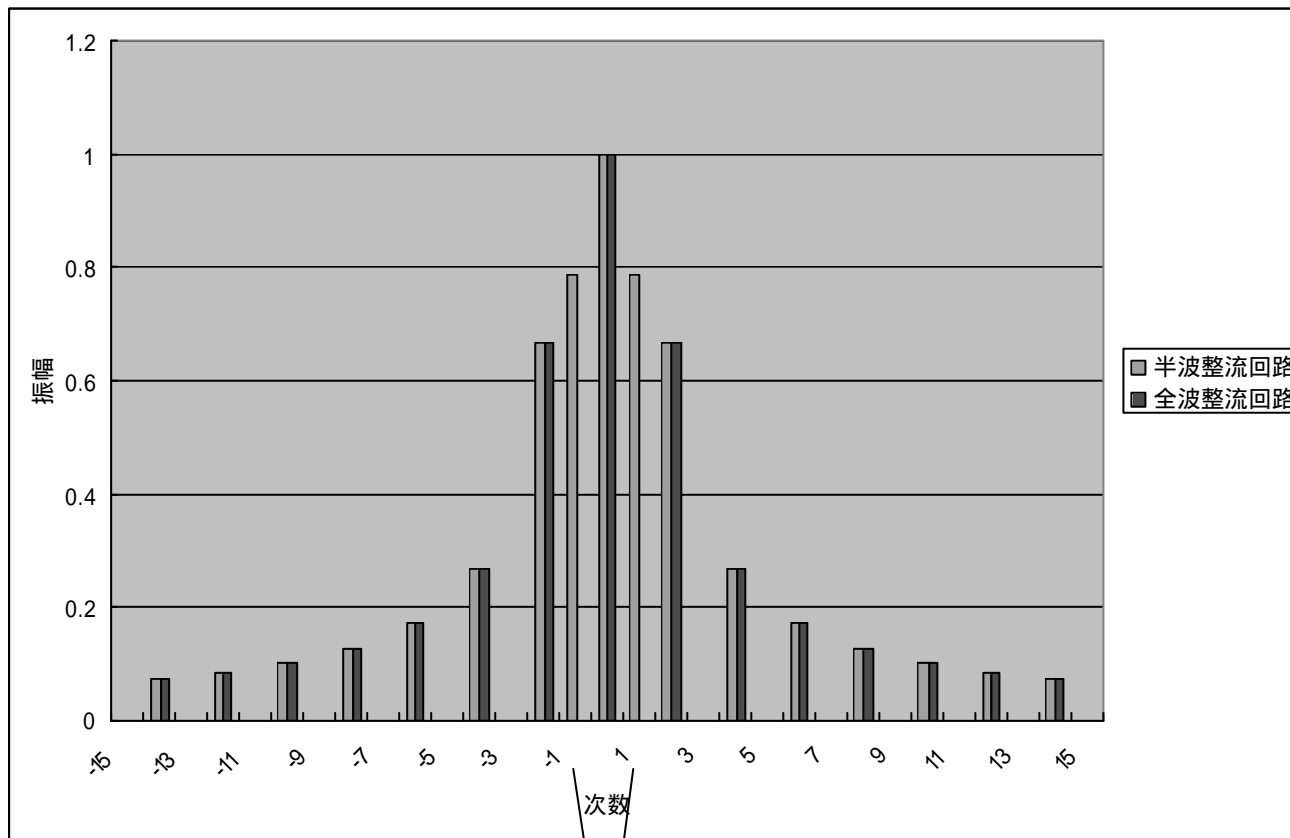
$$k \neq \pm 1 \quad E_{dk} = \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \left[\frac{e^{j(1-k)wt}}{j(1-k)} + \frac{e^{-j(1+k)wt}}{j(1+k)} \right]_{0,2p}^{p,p}$$

$$\begin{aligned} k = 1 \quad E_{dk} &= \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \int_{0,2p}^{p,p} [1 - e^{-j2wt}] dwt \\ &= \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \left[wt + \frac{1}{j2} e^{-j2wt} \right]_{0,2p}^{p,p} = 0 \quad \leftarrow \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} k = -1 \quad E_{dk} &= \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \int_{0,2p}^{p,p} [e^{j2wt} - 1] dwt \quad \begin{array}{l} 0になる \\ (半波整流との違い) \end{array} \\ &= \frac{V}{j2\sqrt{2}p} \left[\frac{1}{j2} e^{j2wt} - wt \right]_{0,2p}^{p,p} = 0 \quad \leftarrow \end{aligned}$$

単相全波整流回路

- 抵抗負荷
 - 出力電圧波形に含まれる高調波
 - 出力電圧 e_d のフーリエ級数展開



但し,平均直流電圧
を1として規格化

全波整流回路では ± 1 次の成分が抑制された

単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 電源電圧

$$v = \sqrt{2}V \sin \omega t$$

- 回路図

- 全波整流時の導通角 360度

- 半波整流時の導通角 > 180度

- 電圧波形

- 周期定常状態を求めてみよう

- ダイオードは順方向バイアス電圧印加で導通 (点弧)
(後の講義で行うサイリスタの場合点弧制御可能)

- » D1, D1'導通時 ($0 \leq t < \pi$, $v \geq 0$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = v$$

- » D2, D2'導通時 ($\pi \leq t < 2\pi$, $v \leq 0$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = -v$$

単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

- 解析条件

- » D1,D1'導通時とD2,D2'導通時は極性が異なる半波
対称 (直流出力は同極性)

$$e_d(\omega t) = e_d(\omega t + \boldsymbol{p}) = e_d(\omega t + 2\boldsymbol{p})$$

- » D1,D1'からD2, D2'への転流時 ($t =$)に電流は
連続

$$i_d(0) = i_d(\boldsymbol{p})$$

- ラプラス変換を用いて回路方程式を求解する(t=0基準)

単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

$$v = \sqrt{2}V \sin \omega t = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d \quad v_{t=0} = 0$$

$$\sqrt{2}V \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} = L s I_d - L i_{d0} + R I_d \quad i_{dt=0} \neq 0 \text{ 連続導通}$$

$$I_d (Ls + R) = \frac{\sqrt{2}V\omega}{s^2 + \omega^2} + L i_{d0}$$

$$I_d = \sqrt{2}V \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \frac{1}{Ls + R} + \frac{L i_{d0}}{Ls + R}$$

$$I_d = \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left(\frac{\omega L}{s + \frac{R}{L}} - \omega L \frac{s}{s^2 + \omega^2} + R \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \right) + \frac{i_{d0}}{s + \frac{R}{L}}$$

単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

$$\begin{aligned} i_d &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left(\omega L e^{-\frac{R}{L}t} - \omega L \cos \omega t + R \sin \omega t \right) + i_{d0} e^{-\frac{R}{L}t} \\ &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(e^{-\frac{R}{L}t} - \cos \omega t \right) + R \sin \omega t \right] + i_{d0} e^{-\frac{R}{L}t} \end{aligned}$$

- 半波対称・電流連続条件

$$\begin{aligned} i_d(0) = i_{d0} = i_d(p) &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(e^{-\frac{R}{L}p} - \cos p \right) + R \sin p \right] + i_{d0} e^{-\frac{R}{L}p} \\ i_{d0} \left(1 - e^{-\frac{R}{\omega L}p} \right) &= \frac{\sqrt{2}V \omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \left(1 + e^{-\frac{R}{\omega L}p} \right) \end{aligned}$$

単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

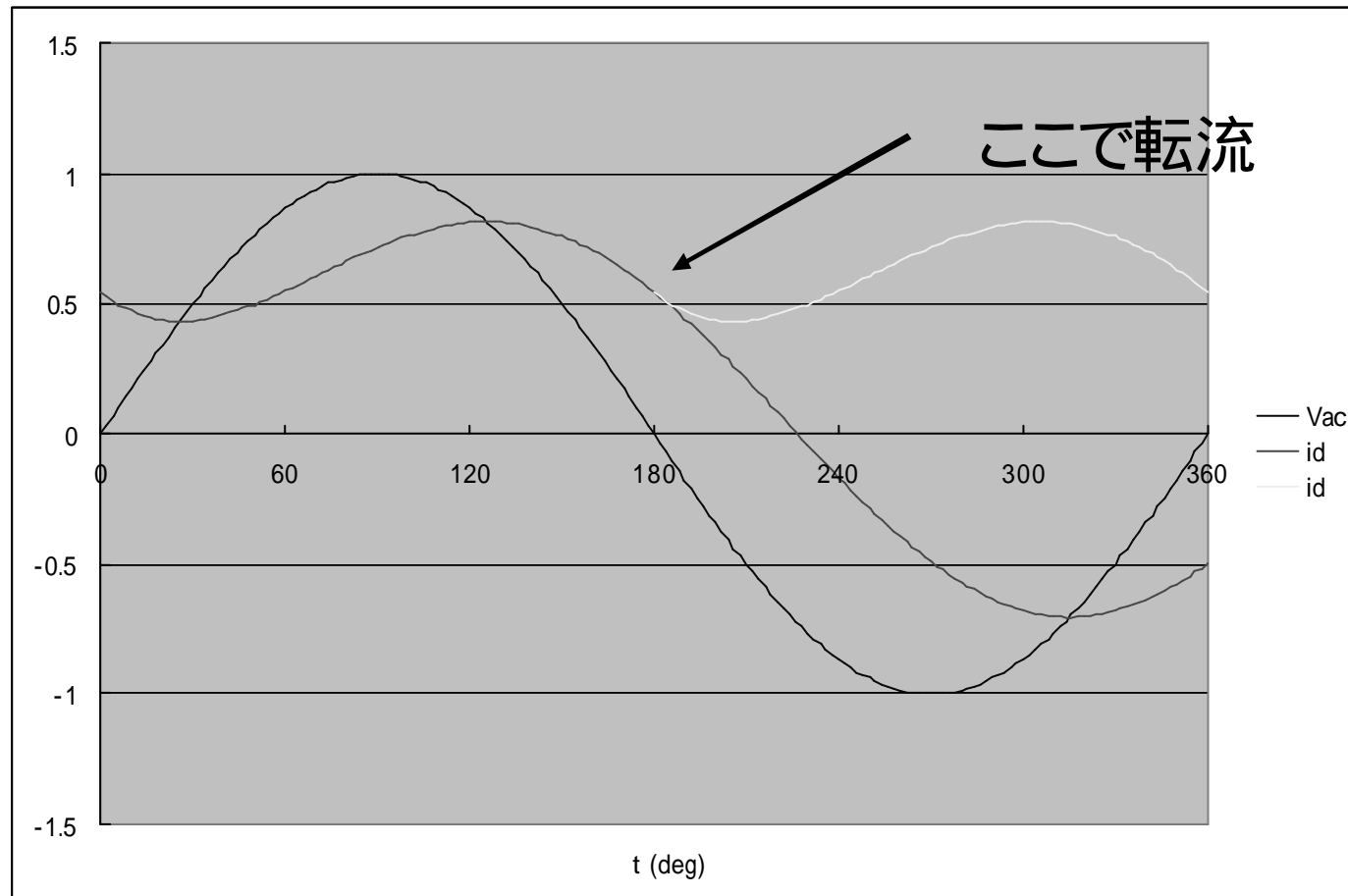
- 電流初期値 $i_{d0} = \frac{\sqrt{2}V\omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{1 + e^{-\frac{R}{\omega L}p}}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L}p}}$

$$\begin{aligned} i_d &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(e^{-\frac{R}{L}t} - \cos \omega t \right) + R \sin \omega t \right] + \frac{\sqrt{2}V\omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{1 + e^{-\frac{R}{\omega L}p}}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L}p}} e^{-\frac{R}{L}t} \\ &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(e^{-\frac{R}{L}t} \left\langle 1 + \frac{1 + e^{-\frac{R}{\omega L}p}}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L}p}} \right\rangle - \cos \omega t \right) + R \sin \omega t \right] \\ &= \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L}p}} e^{-\frac{R}{L}t} - \cos \omega t \right) + R \sin \omega t \right] \end{aligned}$$

•電流波形

単相全波整流回路

- 誘導負荷
 - 電圧・電流の振る舞い
 - 出力電流波形



単相全波整流回路

- 誘導負荷

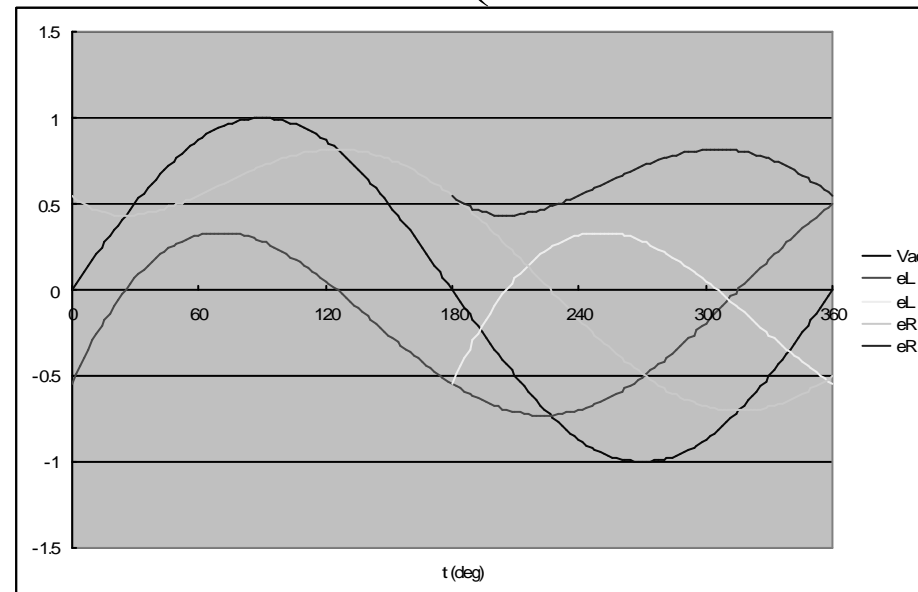
- 各部の電圧波形を求める

- 負荷抵抗電圧

- 電流と相似波形 $e_R = Ri_d$

- インダクタ電圧

$$e_L = L \frac{d}{dt} i_d = \frac{\sqrt{2} \omega L V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[-R \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L} p}} e^{-\frac{R}{L} t} - \cos \omega t \right) + \omega L \sin \omega t \right]$$



単相全波整流回路

- 誘導負荷

- 直流出力電圧平均値

- インダクタ電圧

- 定常状態では , エネルギーの入出力が均衡

$$\begin{aligned} E_L &= \frac{1}{p} \int_0^p e_L d\omega t \\ &= \frac{1}{p} \frac{\sqrt{2}\omega LV}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[-R \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L} p}} \frac{-\omega L}{R} e^{-\frac{R}{L} t} - \sin \omega t \right) - \omega L \cos \omega t \right]_0^p \\ &= \frac{1}{p} \frac{\sqrt{2}\omega LV}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[R \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L} p}} \frac{\omega L}{R} \langle e^{-\frac{R}{\omega L} p} - 1 \rangle \right) - \omega L (-1 - 1) \right] \\ &= \frac{1}{p} \frac{\sqrt{2}\omega^2 L^2 V}{R^2 + \omega^2 L^2} [-2 + 2] = 0 \end{aligned}$$

单相全波整流回路

- 誘導負荷
 - 直流出力電圧平均値
 - 負荷抵抗電圧
 - 電流と相似波形

$$\begin{aligned} E_d &= \frac{1}{p} \int_0^p e_d d\omega t = \frac{1}{p} \int_0^p R i_d d\omega t \\ &= \frac{R}{p} \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L} p}} - \frac{\omega L}{R} e^{-\frac{R}{\omega L} t} - \sin \omega t \right) - R \cos \omega t \right]_0^p \\ &= \frac{R}{p} \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\omega L \left(\frac{2}{1 - e^{-\frac{R}{\omega L} p}} - \frac{\omega L}{R} \langle e^{-\frac{R}{\omega L} p} - 1 \rangle \right) - R(-1 - 1) \right] \\ &= \frac{R}{p} \frac{\sqrt{2}V}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[2 \frac{\omega^2 L^2}{R} + 2R \right] = R \frac{2\sqrt{2}V}{p} \quad \text{抵抗負荷時と同じ} \end{aligned}$$

単相全波整流回路

- 容量負荷

- 回路の動作

- $D1, D1'$ 導通 ($D2, D2'$ 非導通)

- 図

- $D2, D2'$ 導通 ($D1, D1'$ 非導通)

- 図

- $D1, D1', D2, D2'$ 非導通

- 図

- 半波整流回路容量性負荷同様に求解

- 導通の条件が一周期に二回

- 回路図

- 電圧波形

単相全波整流回路

- 容量負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 電源電圧

$$v = \sqrt{2}V \sin \omega t$$

- 導通期間中, 負荷電圧は電源電圧と等しい

- オンは, 電源電圧と負荷電圧が等しくなった時点
 - オン時, Cを充電するため大電流が流れる (可能性)

$$e_d = v \qquad i_d = i_C + i_R = C \frac{d}{dt} e_d + \frac{e_d}{R}$$

- 非導通期間中, RCで閉回路を構成

- Rを介してCが放電

$$i_C = -i_R \qquad i_R = -C \frac{d}{dt} e_d$$

単相全波整流回路

- 容量負荷

- 出力波形を求める (半周期分)

- 導通開始点

on

- コンデンサ電圧初期値を v_{c0} とする

$$v = v_{C0} = \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{on}$$

- 導通終了点

off

- i_d が0となる

- 導通期間中 $e_d = v$

$$i_d(\omega t = \mathbf{q}_{off}) = C \frac{d}{dt} e_d + \frac{e_d}{R} = 0$$

$$C\sqrt{2}V\omega \cos \mathbf{q}_{off} + \frac{\sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{off}}{R} = 0$$

$\frac{p}{2} < \mathbf{q}_{off}$ になるので

$$\therefore \mathbf{q}_{off} = p - \arctan R\omega C$$

単相全波整流回路

- 容量負荷

- 出力波形を求める

- 非導通期間中

$$i_R = -C \frac{d}{dt} e_d \quad \frac{e_d}{R} = -C \frac{d}{dt} e_d$$

$$\frac{E_d}{R} = -C(sE_d - e_{d0}) \quad \text{但し } e_{d0} = \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{off}$$

$$E_d = \frac{e_{d0}}{s + \frac{1}{RC}}$$

- 非導通開始点 _{off}

- 出力電圧 $e_d = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C}(\omega t - \mathbf{q}_{off})}$

- 波形の図

単相全波整流回路

- 容量負荷

- 出力波形を求める

- v_{c0} と e_{d0} の接続条件 (非導通 導通時点) 半波整流との相違

$$e_d(wt = \underbrace{p + q_{on}}_{\text{導通時点}}) = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C}(p + q_{on} - q_{off})} = v_{c0}$$

$$v_{c0} = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C}(p + q_{on} - q_{off})}$$

$$v_{c0} = \sqrt{2}V \sin q_{on} \quad e_{d0} = \sqrt{2}V \sin q_{off} \quad \text{より}$$

$$\sqrt{2}V \sin q_{on} = \sqrt{2}V \sin q_{off} e^{-\frac{1}{R\omega C}(p + q_{on} - q_{off})}$$

$$\sin q_{on} = \sin q_{off} e^{-\frac{1}{R\omega C}(p + q_{on} - q_{off})}$$

の解として q_{on} が求まる

単相全波整流回路

- 容量負荷

- リップル (脈動) 成分を求める

- 直流出力電圧最大値 $e_{d-\max} = \sqrt{2}V$

- 直流出力電圧最小値 $e_{d-\min} = \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{on}$

- 電圧脈動幅 $\Delta V = e_{d-\max} - e_{d-\min} = \sqrt{2}V - \sqrt{2}V \sin \mathbf{q}_{on}$
 $= \sqrt{2}V (1 - \sin \mathbf{q}_{on})$

- 仮定により簡略化し, 脈動幅を求める

- 仮定 平滑コンデンサ容量が十分大きい $\mathbf{q}_{off} \cong \frac{p}{2}$

- ちよつと苦しいけど $\mathbf{q}_{on} \cong \frac{p}{2}$

$$\sin \mathbf{q}_{on} = \sin \mathbf{q}_{off} e^{-\frac{1}{RwC}(p + \mathbf{q}_{on} - \mathbf{q}_{off})} = \sin \frac{p}{2} e^{-\frac{1}{RwC}(p + \frac{p}{2} - \frac{p}{2})} = e^{-\frac{p}{RwC}}$$

- 電圧脈動幅 $\Delta V = \sqrt{2}V (1 - \sin \mathbf{q}_{on}) = \sqrt{2}V (1 - e^{-\frac{p}{RwC}})$

- » RC大で脈動が小さくなる

$$e^{-\frac{p}{RwC}} \cong 1 - \frac{p}{RwC} \quad \longrightarrow \quad \Delta V \cong \sqrt{2}V \frac{p}{RwC} \quad \begin{array}{l} \text{半波整流の} \\ \text{半分} \end{array}$$

単相全波整流回路

- 容量負荷

- ダイオード電流ピーク値を求める

- 整流回路は容量負荷にパルス状の電流を流す

- ダイオード電流

$$i_d = i_R + i_c = \frac{e_d}{R} + C \frac{d}{dt} e_d = \frac{1}{R} \sqrt{2}V \sin \omega t + C\omega \sqrt{2}V \cos \omega t$$

» 導通期間が小さい場合 $i_d \cong \frac{1}{R} \sqrt{2}V + C\omega \sqrt{2}V \cos \omega t$
T = $\pi/2$ 付近

- ダイオードの導通期間 Δt を求める

$$\sqrt{2}V \sin\left(\frac{\pi}{2} - \omega \Delta t\right) = \sqrt{2}V \cos \omega \Delta t = \sqrt{2}V - \Delta V \cong \sqrt{2}V \left(1 - \frac{p}{R\omega C}\right)$$

$$\cos \omega \Delta t \cong 1 - \frac{p}{R\omega C}$$

$$\cos x \cong 1 - \frac{1}{2} x^2 \quad \longrightarrow \quad 1 - \frac{1}{2} (\omega \Delta t)^2 \cong 1 - \frac{p}{R\omega C} \quad \longrightarrow \quad \Delta t \cong \sqrt{\frac{2p}{R\omega^3 C}}$$

単相全波整流回路

- 容量負荷

- ダイオード電流を求める

- ダイオード平均電流 i_{c-ave}

- 平滑コンデンサへの充電電荷

$$Q_{charge} = C\Delta V = i_{c-ave}\Delta t$$

$$i_{c-ave} = C \frac{\Delta V}{\Delta t} = C \frac{\sqrt{2}V \frac{p}{R\omega C}}{2\sqrt{\frac{p}{R\omega^3 C}}} = V \sqrt{\frac{p\omega C}{2R}}$$

- ダイオードピーク電流

$$\begin{aligned} i_{d-max} &= i_d\left(\frac{p}{2} - \Delta t\right) = C\omega\sqrt{2}V \cos \omega\Delta t + \frac{\sqrt{2}V}{R} \\ &= C\omega\sqrt{2}V\left(1 - \frac{p}{R\omega C}\right) + \frac{\sqrt{2}V}{R} \\ &= \sqrt{2}V\left(\omega C - \frac{p}{R} + \frac{1}{R}\right) \end{aligned}$$

- 半波整流の半分ぐらいの電流

負荷に対する単相全波整流回路の比較

- 抵抗負荷
 - 導通角 = 360度 (全導通)
- 誘導性負荷
 - 導通角 = 360度 (全導通)
 - 出力電圧平均値は抵抗負荷と同じ
 - 抵抗負荷より脈動成分小
 - 抵抗負荷より出力電圧・電流に含まれる高調波小
- 容量性負荷
 - 導通角 < 360度
 - 平滑コンデンサへの入力電流に含まれる高調波大
 - 平滑コンデンサが, 出力電圧の高調波を低減

倍電圧整流回路

- 単相全波2倍電圧整流回路
 - 絵
 - 動作
 - ダイオードの逆耐圧は交流電圧の三倍以上必要
 - 半波整流回路出力の合成
 - 脈動成分は電源周波数の 2倍
- 単相半波2倍電圧整流回路
 - コッククロフト・ウォルトン回路とも言う
 - 絵
 - 動作
 - 脈動成分は電源周波数と同じ