

パワーエレクトロニクス

(舟木担当分)

第三回

- 連続ダイオード整流回路
 - 倍電圧整流回路
 - 多相整流回路

平成17年6月13日月曜日 3限目

倍電圧整流回路

- 単相半波倍電圧整流回路
 - コッククロフト・ウォルトン回路とも言う
 - 絵
 - 動作
 - 脈動成分は電源周波数と同じ
 - もっと高い電圧も発生可能
 - 回路図
 - 動作

多相交流の整流回路

- 三相交流
 - 送電・動力電源で一般的に使用されている
- 三相半波整流回路
 - 抵抗負荷
 - 回路図
 - Y結線になっているのは, 零相電流を流さないため
 - 三相交流電圧
$$\begin{cases} v_{sa} = \sqrt{2}V \sin \omega t \\ v_{sb} = \sqrt{2}V \sin(\omega t - \frac{2}{3}\pi) \\ v_{sc} = \sqrt{2}V \sin(\omega t + \frac{2}{3}\pi) \end{cases}$$
 - 波形の図
 - 電圧の最も高い相のダイオードがオン

三相半波整流回路

- 抵抗負荷
 - 直流平均電圧

$$\begin{aligned} E_d &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e_d d\omega t \\ &= \frac{1}{2\pi} \left[\int_0^{\frac{\pi}{6}} v_{sc} d\omega t + \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} v_{sa} d\omega t + \int_{\frac{5\pi}{6}}^{\frac{3\pi}{2}} v_{sb} d\omega t + \int_{\frac{3\pi}{2}}^{2\pi} v_{sc} d\omega t \right] \\ &= \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} \sqrt{2}V \sin \omega t d\omega t \\ &= \frac{3V}{\sqrt{2}\pi} [-\cos \omega t]_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} = \frac{3V}{\sqrt{2}\pi} \left[\frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \right] = 3\sqrt{\frac{3}{2}} \frac{V}{\pi} \end{aligned}$$

$$\therefore E_d = 3\sqrt{\frac{3}{2}} \frac{V}{\pi}$$

三相全波整流回路

- 抵抗負荷

- 回路図

- グレエツ結線ともいう
 - 点弧の順番で番号付けしている

- 三相交流電圧

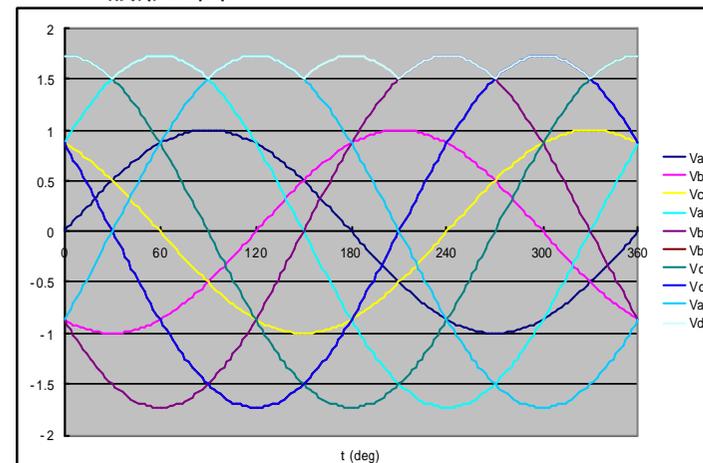
$$\begin{cases} v_a = \sqrt{2}V \sin \omega t \\ v_b = \sqrt{2}V \sin \left(\omega t - \frac{2}{3}\pi\right) \\ v_c = \sqrt{2}V \sin \left(\omega t + \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases} \quad \begin{cases} v_{cb} = v_c - v_b = \sqrt{6}V \cos \omega t \\ v_{ac} = v_a - v_c = \sqrt{6}V \cos \left(\omega t - \frac{2}{3}\pi\right) \\ v_{ba} = v_b - v_a = \sqrt{6}V \cos \left(\omega t + \frac{2}{3}\pi\right) \end{cases}$$

- 電圧の最も高くなる相の組み合わせでダイオードがオン
 - » 線間電圧の最も大きいものがオン

三相全波整流回路

- 抵抗負荷

- 波形の図



三相全波整流回路

- 抵抗負荷

- 直流平均電圧

$$\begin{aligned}
 E_d &= \frac{1}{2p} \int_0^{2p} e_d dt \\
 &= \frac{1}{2p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} v_c - v_b dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} v_a - v_b dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} v_a - v_c dt \right. \\
 &\quad \left. + \int_{\frac{5p}{6}}^{\frac{7p}{6}} v_b - v_c dt + \int_{\frac{7p}{6}}^{\frac{3p}{2}} v_b - v_a dt + \int_{\frac{3p}{2}}^{\frac{11p}{6}} v_c - v_a dt + \int_{\frac{11p}{6}}^{2p} v_c - v_b dt \right] \\
 &= \frac{6}{2p} \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{5p}{6}} [\sqrt{2}V \sin \omega t - \sqrt{2}V \sin(\omega t - \frac{2}{3}p)] dt \\
 &= \frac{3\sqrt{2}V}{p} [-\cos \omega t + \cos(\omega t - \frac{2}{3}p)]_{\frac{p}{6}}^{\frac{5p}{6}} = \frac{3\sqrt{2}V}{p} [-0 + \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} - 0] = \frac{3\sqrt{6}V}{p} \\
 \therefore E_d &= \frac{3\sqrt{6}V}{p} \quad \text{半波整流回路の2倍の直流電圧}
 \end{aligned}$$

三相全波整流回路

- 抵抗負荷
 - 高調波

$$\begin{aligned}
 E_{ak} &= \frac{1}{2p} \int_0^{2p} e_d e^{-jk\omega t} dt \\
 &= \frac{1}{2p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} v_{ca} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} v_{ab} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} v_{ac} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{5p}{6}}^{\frac{7p}{6}} v_{bc} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{7p}{6}}^{\frac{3p}{2}} v_{cb} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{3p}{2}}^{\frac{11p}{6}} v_{ba} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{11p}{6}}^{2p} v_{ac} e^{-jk\omega t} dt \right] \\
 &= \frac{1}{2p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} v_{ca} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} v_{ab} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} v_{ac} e^{-jk\omega t} dt \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{2p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} \cos \omega t e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} \cos(\omega t + \frac{2}{3}p) e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \cos(\omega t - \frac{2}{3}p) e^{-jk\omega t} dt \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} \{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}\} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} \{e^{j(\omega t + \frac{2}{3}p)} + e^{-j(\omega t + \frac{2}{3}p)}\} e^{-jk\omega t} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \{e^{j(\omega t - \frac{2}{3}p)} + e^{-j(\omega t - \frac{2}{3}p)}\} e^{-jk\omega t} dt \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} \{e^{j(1-k)\omega t} + e^{-j(1+k)\omega t}\} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} \{e^{j(1-k)\omega t + \frac{2}{3}kp} + e^{-j(1+k)\omega t + \frac{2}{3}kp}\} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \{e^{j(1-k)\omega t - \frac{2}{3}kp} + e^{-j(1+k)\omega t - \frac{2}{3}kp}\} dt \right] \\
 k=1 & \quad E_{a1} = \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\int_0^{\frac{p}{6}} \{1 + e^{-j2\omega t}\} dt + \int_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} \{1 + e^{-j(1+1)\omega t + \frac{2}{3}kp}\} dt + \int_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \{1 + e^{-j(1-1)\omega t - \frac{2}{3}kp}\} dt \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\left[\omega t + \frac{e^{-j2\omega t}}{-j2} \right]_0^{\frac{p}{6}} + \left[\omega t + \frac{e^{-j(1+1)\omega t + \frac{2}{3}kp}}{-j2} \right]_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} + \left[\omega t + \frac{e^{-j(1-1)\omega t - \frac{2}{3}kp}}{-j2} \right]_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\left[\omega t \right]_0^{\frac{p}{6}} + \frac{1}{-j2} \left[\frac{e^{-j2\omega t}}{2} \right]_0^{\frac{p}{6}} + \left[\omega t \right]_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} + \frac{1}{-j2} \left[\frac{e^{-j2\omega t + \frac{2}{3}kp}}{2} \right]_{\frac{p}{6}}^{\frac{p}{2}} + \left[\omega t \right]_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} + \frac{1}{-j2} \left[\frac{e^{-j2\omega t - \frac{2}{3}kp}}{2} \right]_{\frac{p}{2}}^{\frac{5p}{6}} \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\left[\omega t \right]_0^{\frac{p}{6}} + \frac{1}{-j2} \left[e^{-j2\omega t} \right]_0^{\frac{p}{6}} \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\frac{p}{6} + 2p - 0 - \frac{2e^{-j2\omega p}}{2} + \frac{1}{-j2} \left[e^{-j2\omega p} + e^{-j2\omega p} - e^{-j2\omega p} - e^{-j2\omega p} \right] \right] \\
 &= \frac{\sqrt{6}V}{4p} \left[\frac{13p}{6} - \frac{2e^{-j2\omega p}}{2} + \frac{1}{-j2} \left[e^{-j2\omega p} + e^{-j2\omega p} - e^{-j2\omega p} - e^{-j2\omega p} \right] \right] = 0
 \end{aligned}$$

三相全波整流回路

• 誘導負荷

– 電圧・電流の振る舞い

• 周期定常状態を求めてみよう

– ダイオードは順方向バイアス電圧印加で導通 (点弧)
(後の講義で行うサイリスタの場合点弧制御可能)

» D1, D6導通時 ($\pi/6 \leq t < \pi/2$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = v_{ab}$$

» D1, D2導通時 ($\pi/2 \leq t < 5\pi/6$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = -v_{ca}$$

» D2, D3導通時 ($5\pi/6 \leq t < 7\pi/6$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = v_{bc}$$

» D3, D4導通時 ($7\pi/6 \leq t < 3\pi/2$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = -v_{ab}$$

» D4, D5導通時 ($3\pi/2 \leq t < 11\pi/6$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = v_{ca}$$

» D5, D6導通時 ($11\pi/6 \leq t < 13\pi/6$)

$$e_d = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d = -v_{bc}$$

三相全波整流回路

• 誘導負荷

– 電圧・電流の振る舞い

• 周期定常状態を求めてみよう

– 解析条件

» D1, D4導通時, D3, D6導通時, D5, D2導通時各々同極性の直流を出力

$$\begin{aligned} e_d(\omega t) &= e_d\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right) = e_d\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right) = e_d(\omega t + \pi) \\ &= e_d\left(\omega t + \frac{4\pi}{3}\right) = e_d\left(\omega t + \frac{5\pi}{3}\right) = e_d(\omega t + 2\pi) \end{aligned}$$

» D5, D1, D6, D2, D1, D3, D2, D4, D3, D5, D4, D6の転流時, 電流連続

$$i_d\left(\frac{\pi}{6}\right) = i_d\left(\frac{\pi}{2}\right) = i_d\left(\frac{5\pi}{6}\right) = i_d\left(\frac{7\pi}{6}\right) = i_d\left(\frac{3\pi}{2}\right) = i_d\left(\frac{11\pi}{6}\right)$$

– ラプラス変換を用いて回路方程式を求解する

» 波形の対称性を利用して簡略化

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう(ω t $\pi/2$)

$$v_{ab} = \sqrt{6}V \sin(\omega t + \frac{\pi}{6}) = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d$$

- 時間の原点を $\pi/6$ ずらす

$$\sqrt{6}V \sin(\omega t + \frac{\pi}{3}) = L \frac{d}{dt} i_d + R i_d$$

$$\sin(\omega t + \frac{\pi}{3}) = \sin \omega t \cos \frac{\pi}{3} + \cos \omega t \sin \frac{\pi}{3} = \frac{1}{2} \sin \omega t + \frac{\sqrt{3}}{2} \cos \omega t$$

$$\sqrt{6}V \left(\frac{1}{2} \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{s}{s^2 + \omega^2} \right) = L s I_d - L i_{d0} + R I_d \quad i_{d=0} \neq 0$$

$$I_d (Ls + R) = \frac{\sqrt{6}}{2} V \left(\frac{\omega}{s^2 + \omega^2} + \sqrt{3} \frac{s}{s^2 + \omega^2} \right) + L i_{d0}$$

$$I_d = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{Ls + R} \left(\frac{\omega}{s^2 + \omega^2} + \sqrt{3} \frac{s}{s^2 + \omega^2} \right) + L i_{d0} \frac{1}{Ls + R}$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう(ω t $\pi/2$)

$$\frac{1}{Ls + R} \left(\frac{\omega}{s^2 + \omega^2} + \sqrt{3} \frac{s}{s^2 + \omega^2} \right) = \frac{\sqrt{3}s + \omega}{(Ls + R)(s^2 + \omega^2)} = \frac{a}{Ls + R} + \frac{bs + c}{s^2 + \omega^2} = \frac{(a + bL)s^2 + (bR + cL)s + a\omega^2 + cR}{(Ls + R)(s^2 + \omega^2)}$$

$$\begin{cases} a + bL = 0 \\ bR + cL = \sqrt{3} \\ a\omega^2 + cR = \omega \end{cases} \quad \begin{cases} a = \frac{-\sqrt{3}RL + \omega L^2}{R^2 + \omega^2 L^2} \\ b = \frac{\sqrt{3}R - \omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \\ c = \frac{\omega R + \sqrt{3}\omega^2 L}{R^2 + \omega^2 L^2} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} I_d &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \left(\frac{a}{Ls + R} + \frac{bs + c}{s^2 + \omega^2} \right) + L i_{d0} \frac{1}{Ls + R} \\ &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \left(\frac{-\sqrt{3}RL + \omega L^2}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{1}{Ls + R} + \frac{\sqrt{3}R - \omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{s}{s^2 + \omega^2} + \frac{\omega R + \sqrt{3}\omega^2 L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{1}{s^2 + \omega^2} \right) + L i_{d0} \frac{1}{Ls + R} \\ &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \left(\frac{-\sqrt{3}R + \omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{1}{s + \frac{\omega}{L}} + \frac{\sqrt{3}R - \omega L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{s}{s^2 + \omega^2} + \frac{R + \sqrt{3}L}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \right) + i_{d0} \frac{1}{s + \frac{\omega}{L}} \\ &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\left(-\sqrt{3}R + \omega L \right) \frac{1}{s + \frac{\omega}{L}} + \left(\sqrt{3}R - \omega L \right) \frac{s}{s^2 + \omega^2} + \left(R + \sqrt{3}\omega L \right) \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \right] + i_{d0} \frac{1}{s + \frac{\omega}{L}} \end{aligned}$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

$$i_d(t) = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L}t\right) + (\sqrt{3}R - \omega L) \cos \omega t + (\sqrt{3}\omega L + R) \sin \omega t \right] + i_{d0} \exp\left(-\frac{R}{L}t\right)$$

- 半波対称・電流連続条件

$$\begin{aligned} i_d(0) &= i_{d0} = i_d\left(\frac{p}{3\omega}\right) \\ &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + (\sqrt{3}R - \omega L) \cos \frac{p}{3} + (\sqrt{3}\omega L + R) \sin \frac{p}{3} \right] \\ &\quad + i_{d0} \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) \\ &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + (\sqrt{3}R - \omega L) \frac{1}{2} + (\sqrt{3}\omega L + R) \frac{\sqrt{3}}{2} \right] \\ &\quad + i_{d0} \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) \end{aligned}$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

$$i_{d0} = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + \sqrt{3}R + \omega L \right] + i_{d0} \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right)$$

$$i_{d0} \left[1 - \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) \right] = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + \sqrt{3}R + \omega L \right]$$

$$i_{d0} = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + \sqrt{3}R + \omega L}{1 - \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right)}$$

$$\begin{aligned} i_d(t) &= \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L}t\right) + (\sqrt{3}R - \omega L) \cos \omega t + (\sqrt{3}\omega L + R) \sin \omega t \right] \\ &\quad + \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \frac{(-\sqrt{3}R + \omega L) \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right) + \sqrt{3}R + \omega L}{1 - \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{p}{3\omega}\right)} \exp\left(-\frac{R}{L}t\right) \end{aligned}$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 周期定常状態を求めてみよう

$$i_d(t) = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\frac{2\omega L}{1 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{t}{\omega})} \exp(-\frac{R}{L}t) + (\sqrt{3}R - \omega L)\cos\omega t + (\sqrt{3}\omega L + R)\sin\omega t \right]$$

- 時間の原点を元に戻す

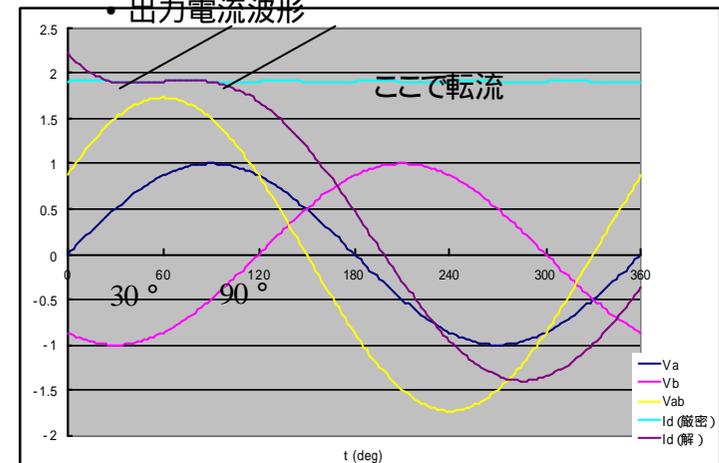
$$i_d(t) = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\frac{2\omega L}{1 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{t}{\omega})} \exp(-\frac{R}{\omega L}\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \}) + (\sqrt{3}R - \omega L)\cos\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \} + (\sqrt{3}\omega L + R)\sin\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \} \right]$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 電圧・電流の振る舞い

- 出力電流波形



3相全波整流回路

- 誘導負荷

- 各部の電圧波形を求める

- 負荷抵抗電圧

- 電流と相似波形 $e_R = Ri_d$

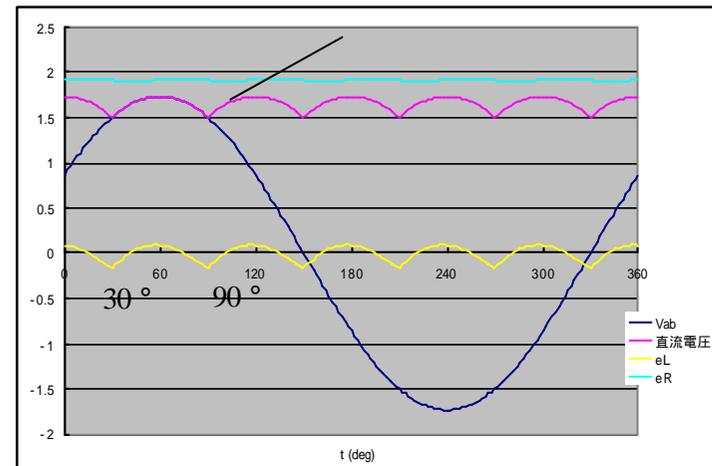
- インダクタ電圧

$$e_L = L \frac{d}{dt} i_d = \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{L}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\frac{-2\omega R}{1 - \exp\left(-\frac{R}{L} \frac{t}{\omega}\right)} \exp\left(-\frac{R}{\omega L} \left\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \right\}\right) - \left(\sqrt{3}R - \omega L\right) \omega \sin\left\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \right\} + \left(\sqrt{3}\omega L + R\right) \omega \cos\left\{ \omega t - \frac{\pi}{6} \right\} \right]$$

3相全波整流回路

- 誘導負荷

- 各部の電圧波形を求める



三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 直流出力電圧平均値

- インダクタ電圧

- 定常状態では, エネルギーの入出力が均衡

$$\begin{aligned}
 E_{dL} &= \frac{3}{p} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} e_L d\omega t \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \\
 &\quad \left[\frac{2\omega L}{4 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{\pi}{3\omega})} \exp(-\frac{R}{\omega L} \{\omega t - \frac{\pi}{6}\}) + (\sqrt{3}R - \omega L) \cos\{\omega t - \frac{\pi}{6}\} + (\sqrt{3}\omega L + R) \sin\{\omega t - \frac{\pi}{6}\} \right]_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \\
 &\quad \left[\frac{2\omega L}{4 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{\pi}{3\omega})} \left\{ \exp(-\frac{R}{\omega L} \frac{\pi}{3}) - 1 \right\} + (\sqrt{3}R - \omega L) \left\{ \cos \frac{\pi}{3} - 1 \right\} + (\sqrt{3}\omega L + R) \left\{ \sin \frac{\pi}{3} - 0 \right\} \right] \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{1}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[-2\omega L - \frac{\sqrt{3}R - \omega L}{2} + \sqrt{3} \frac{\sqrt{3}\omega L + R}{2} \right] \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

三相全波整流回路

- 誘導負荷

- 直流出力電圧平均値

- 負荷抵抗電圧

- 電流と相似波形

$$\begin{aligned}
 E_{dR} &= \frac{3}{p} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} e_R d\omega t = \frac{3}{p} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} R i_d d\omega t \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{R}{R^2 + \omega^2 L^2} \\
 &\quad \left[\frac{2\omega L}{4 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{\pi}{3\omega})} \frac{-\omega L}{R} \exp(-\frac{R}{\omega L} \{\omega t - \frac{\pi}{6}\}) + (\sqrt{3}R - \omega L) \sin\{\omega t - \frac{\pi}{6}\} - (\sqrt{3}\omega L + R) \cos\{\omega t - \frac{\pi}{6}\} \right]_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{R}{R^2 + \omega^2 L^2} \\
 &\quad \left[\frac{2\omega L}{4 - \exp(-\frac{R}{L}\frac{\pi}{3\omega})} \frac{-\omega L}{R} \left\{ \exp(-\frac{R}{\omega L} \frac{\pi}{3}) - 1 \right\} + (\sqrt{3}R - \omega L) \left\{ \sin \frac{\pi}{3} - 0 \right\} - (\sqrt{3}\omega L + R) \left\{ \cos \frac{\pi}{3} - 1 \right\} \right] \\
 &= \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{R}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\frac{2\omega^2 L^2}{R} + \sqrt{3} \frac{\sqrt{3}R - \omega L}{2} + \frac{\sqrt{3}\omega L + R}{2} \right] = \frac{3}{p} \frac{\sqrt{6}}{2} V \frac{R}{R^2 + \omega^2 L^2} \left[\frac{2\omega^2 L^2}{R} + 2R \right] \\
 &= \frac{3\sqrt{6}}{p} V \quad \text{抵抗負荷時と同じ}
 \end{aligned}$$

三相全波整流回路

• 容量負荷

– 回路図

• 回路図

– 回路の動作

- » D1, D6導通 , 全てオフ ($\pi/6 \leq t < \pi/2$)
- » D1, D2導通 , 全てオフ ($\pi/2 \leq t < 5\pi/6$)
- » D2, D3導通 , 全てオフ ($5\pi/6 \leq t < 7\pi/6$)
- » D3, D4導通 , 全てオフ ($7\pi/6 \leq t < 3\pi/2$)
- » D4, D5導通 , 全てオフ ($3\pi/2 \leq t < 11\pi/6$)
- » D5, D6導通 , 全てオフ ($11\pi/6 \leq t < 13\pi/6$)

• 電圧波形

– 導通の状態が一周期に6回

- 単相整流回路容量性負荷同様に解析してみよう

三相全波整流回路

• 容量負荷

– 電圧・電流の振る舞い

• 電源電圧

– 三相のうち二相

$$\begin{cases} v_a = \sqrt{2}V \sin \omega t \\ v_b = \sqrt{2}V \sin(\omega t - \frac{2}{3}\pi) \\ v_c = \sqrt{2}V \sin(\omega t + \frac{2}{3}\pi) \end{cases}$$

• 導通期間中 , 負荷電圧は電源電圧と等しい

– オンは , 電源電圧と負荷電圧が等しくなった時点

– オン時 , Cを充電するため大電流が流れる (可能性)

$$e_d = \pm \begin{cases} v_a - v_b \\ v_b - v_c \\ v_c - v_a \end{cases} \quad i_d = i_C + i_R = C \frac{d}{dt} e_d + \frac{e_d}{R}$$

• 非導通期間中 , RCで閉回路を構成

– Rを介してCが放電

$$i_C = -i_R \quad i_R = -C \frac{d}{dt} e_d$$

三相全波整流回路

- 容量負荷

- 出力波形を求める ($\frac{1}{6}$ t $\frac{1}{2}$ 分)

- Vabが印加される $v_{ab} = \sqrt{6}V \sin(\omega t + \frac{\pi}{6})$

- 導通開始点

- コンデンサ電圧初期値を v_{c0} とする

$$v = v_{c0} = \sqrt{6}V \sin(\mathbf{q}_{on} + \frac{\pi}{6})$$

- 導通終了点

- i_d が0となる $e_d = v$

- 導通期間中

$$i_d(\omega t = \mathbf{q}_{off}) = C \frac{d}{dt} e_d + \frac{e_d}{R} = 0$$

$\frac{\pi}{3} < \mathbf{q}_{off}$ になるので

$$C\sqrt{6}V\omega \cos(\mathbf{q}_{off} + \frac{\pi}{6}) + \frac{\sqrt{6}V \sin(\mathbf{q}_{off} + \frac{\pi}{6})}{R} = 0 \quad \therefore \mathbf{q}_{off} = \frac{\pi}{6} \mathbf{p} - \arctan R\omega C$$

三相全波整流回路

- 容量負荷

- 出力波形を求める

- 非導通期間中

$$i_R = -C \frac{d}{dt} e_d \quad \frac{e_d}{R} = -C \frac{d}{dt} e_d$$

$$\frac{E_d}{R} = -C(sE_d - e_{d0}) \quad \text{但し } e_{d0} = \sqrt{6}V \sin(\mathbf{q}_{off} + \frac{\pi}{6})$$

$$E_d = \frac{e_{d0}}{s + \frac{1}{RC}}$$

- 非導通開始点

off

- 出力電圧 $e_d = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C}(\omega t - \mathbf{q}_{off})}$

• 波形の図

三相全波整流回路

• 容量負荷

– 出力波形を求める

- v_{c0} と e_{d0} の接続条件 (非導通 導通時点) 単相との相違

$$e_d \left(\omega t = \frac{\pi}{3} + q_{on} \right) = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + q_{on} - q_{off} \right)} = v_{c0}$$

$$v_{c0} = e_{d0} e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + q_{on} - q_{off} \right)}$$

$$v_{c0} = \sqrt{6}V \sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right) \quad e_{d0} = \sqrt{6}V \sin \left(q_{off} + \frac{\pi}{6} \right) \quad \text{より}$$

$$\sqrt{6}V \sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right) = \sqrt{2}V \sin \left(q_{off} + \frac{\pi}{6} \right) e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + q_{on} - q_{off} \right)}$$

$$\sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right) = \sin \left(q_{off} + \frac{\pi}{6} \right) e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + q_{on} - q_{off} \right)}$$

の解として q_{on} が求まる

三相全波整流回路

• 容量負荷

– リプル (脈動) 成分を求める

- 直流出力電圧最大値 $e_{d-\max} = \sqrt{6}V$
- 直流出力電圧最小値 $e_{d-\min} = \sqrt{6}V \sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right)$
- 電圧脈動幅 $\Delta V = e_{d-\max} - e_{d-\min}$
 $= \sqrt{6}V [1 - \sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right)]$

• 仮定により簡略化し, 脈動幅を求める

– 仮定 平滑コンデンサ容量が十分大きい $q_{off} \cong \frac{\pi}{3}$

ちょっと苦しいけど $q_{on} \cong \frac{\pi}{3}$

$$\sin \left(q_{on} + \frac{\pi}{6} \right) = \sin \left(q_{off} + \frac{\pi}{6} \right) e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + q_{on} - q_{off} \right)} = \sin \frac{\pi}{2} e^{-\frac{1}{R\omega C} \left(\frac{\pi}{3} + \frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{3} \right)} = e^{-\frac{\pi}{3R\omega C}}$$

– 電圧脈動幅 $\Delta V = \sqrt{6}V (1 - \sin q_{on}) = \sqrt{6}V (1 - e^{-\frac{\pi}{3R\omega C}})$

» RC大で脈動が小さくなる

$$e^{-\frac{\pi}{3R\omega C}} \cong 1 - \frac{P}{3R\omega C} \quad \Rightarrow \quad \Delta V \cong \sqrt{6}V \frac{P}{3R\omega C} \quad \text{単相の} \\ \text{3分の1}$$

三相全波整流回路

- 容量負荷

- ダイオード電流ピーク値を求める

- 整流回路は容量負荷にパルス状の電流を流す

- ダイオード電流

$$i_d = i_R + i_c = \frac{e_d}{R} + C \frac{d}{dt} e_d = \frac{1}{R} \sqrt{6V} \sin(\omega t + \frac{\pi}{6}) + C \omega \sqrt{6V} \cos(\omega t + \frac{\pi}{6})$$

- » 導通期間が小さい場合

$$T = \pi/3 \text{ 付近 } i_d \cong \frac{1}{R} \sqrt{6V} + C \omega \sqrt{6V} \cos(\omega t + \frac{\pi}{6})$$

- ダイオードの導通期間 Δt を求める

$$\sqrt{6V} \sin(\frac{\pi}{3} - \omega \Delta t + \frac{\pi}{6}) = \sqrt{6V} \cos \omega \Delta t = \sqrt{6V} - \Delta V \cong \sqrt{6V} (1 - \frac{p}{3R\omega C})$$

$$\cos \omega \Delta t \cong 1 - \frac{p}{3R\omega C}$$

$$\cos x \cong 1 - \frac{1}{2} x^2 \quad \rightarrow \quad 1 - \frac{1}{2} (\omega \Delta t)^2 \cong 1 - \frac{p}{3R\omega C} \quad \rightarrow \quad \Delta t \cong \sqrt{\frac{2p}{3R\omega^2 C}}$$

三相全波整流回路

- 容量負荷

- ダイオード電流を求める

- ダイオード平均電流 i_{c-ave}

- 平滑コンデンサへの充電電荷

$$Q_{charge} = C \Delta V = i_{c-ave} \Delta t$$

$$i_{c-ave} = C \frac{\Delta V}{\Delta t} = C \frac{\sqrt{6V} \frac{p}{3R\omega C}}{\sqrt{\frac{2p}{3R\omega^2 C}}} = V \sqrt{\frac{pw}{RC}}$$

- ダイオードピーク電流

$$\begin{aligned} i_{d-max} &= i_d(\frac{\pi}{3} - \Delta t) = C \omega \sqrt{6V} \cos \omega \Delta t + \frac{\sqrt{6V}}{R} \\ &= C \omega \sqrt{6V} (1 - \frac{p}{3R\omega C}) + \frac{\sqrt{6V}}{R} \\ &= \sqrt{6V} (\omega C - \frac{p}{3R} + \frac{1}{R}) \end{aligned}$$

- 単相より小さくなる

位相制御による交直変換器の出力調整

- ダイオード
 - ON・OFF共非可制御
 - 交直変換は整流のみ可能
- サイリスタ
 - ONはゲート信号で制御可能
 - 但し,順バイアス印加時のみ
 - OFFは非可制御
 - 但し,ON時の状態がゲート信号で変わるため, OFF時の状態も付随して変化する
 - 回路構成 条件によっては整流 逆変換の双方向変換が可能

位相制御単相半波整流回路

- 抵抗負荷
 - 直流出力電圧平均値
 - 導通期間 \sim (点弧角 α)
 - ダイオードでは $0 \sim$
 - 電源電圧 $v = \sqrt{2}V \sin \omega t$

回路の絵
波形の絵

$$\begin{aligned}
 E_d &= \frac{1}{2p} \int_0^{2p} e_d d\omega t = \frac{1}{2p} \int_a^p v d\omega t = \frac{1}{2p} \int_a^p \sqrt{2}V \sin \omega t d\omega t \\
 &= \frac{V}{\sqrt{2p}} [-\cos \omega t]_a^p = \frac{V}{\sqrt{2p}} [1 + \cos \alpha] = \frac{\sqrt{2}V}{p} \frac{1 + \cos \alpha}{2} \\
 &= \frac{\sqrt{2}V}{p} \frac{\cos^2 \frac{\alpha}{2} + \sin^2 \frac{\alpha}{2} + \cos^2 \frac{\alpha}{2} - \sin^2 \frac{\alpha}{2}}{2} = \frac{\sqrt{2}V}{p} \cos^2 \frac{\alpha}{2}
 \end{aligned}$$

ダイオード
は $\alpha=0$ に
相当