

応用システム工学 第六回 回帰分析

平成26年05月23日
重回帰分析

線形重回帰

- 1つの目的変数 y に対する複数(p 個)の説明変数 x_1, x_2, \dots, x_p
 – 線形重回帰モデル

$$y_i = a_0 + a_1 x_{1i} + a_2 x_{2i} + \dots + a_p x_{pi} + e_i \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

	目的変数:y	説明変数:x	予測誤差
1	y_1	$x_{11}, x_{21}, \dots, x_{p1}$	$e_1 = y_1 - (a_0 + a_1 x_{11} + a_2 x_{21} + \dots + a_p x_{p1})$
2	y_2	$x_{12}, x_{22}, \dots, x_{p2}$	$e_2 = y_2 - (a_0 + a_1 x_{12} + a_2 x_{22} + \dots + a_p x_{p2})$
...			
i	y_i	$x_{1i}, x_{2i}, \dots, x_{pi}$	$e_i = y_i - (a_0 + a_1 x_{1i} + a_2 x_{2i} + \dots + a_p x_{pi})$
...			
n	y_n	$x_{1n}, x_{2n}, \dots, x_{pn}$	$e_n = y_n - (a_0 + a_1 x_{1n} + a_2 x_{2n} + \dots + a_p x_{pn})$

線形重回帰

- x_1, \dots, x_p の分散共分散行列

$$V = \begin{bmatrix} s_{11} & s_{12} & \cdots & s_{1l} & \cdots & s_{1p} \\ s_{21} & s_{22} & & & & s_{2p} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ s_{j1} & s_{j2} & \cdots & s_{jl} & \cdots & s_{jp} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ s_{p1} & s_{p2} & \cdots & s_{pl} & \cdots & s_{pp} \end{bmatrix}$$

$$s_{jl} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_{ji} - \bar{x}_j)(x_{li} - \bar{x}_l)$$

$$j, l = 1, 2, \dots, p$$

- y と x_1, \dots, x_p の共分散

$$s_{yj} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(x_{ji} - \bar{x}_j) \quad j = 1, 2, \dots, p$$

線形重回帰

$$\begin{bmatrix} s_{11} & s_{12} & \cdots & s_{1p} \\ \vdots & & & \\ s_{j1} & s_{j2} & & s_{jp} \\ \vdots & & & \\ s_{p1} & s_{p2} & \cdots & s_{pp} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{a}_2 \\ \vdots \\ \hat{a}_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_{y1} \\ \vdots \\ s_{yj} \\ \vdots \\ s_{yp} \end{bmatrix}$$

分散共分散行列V

yのxに対する共分散

別途 $\hat{a}_0 = \bar{y} - (\hat{a}_1 \bar{x}_1 + \hat{a}_2 \bar{x}_2 + \cdots + \hat{a}_p \bar{x}_p)$ で \hat{a}_0 を求めればよい

目的変数yの, 説明変数 x_1, x_2, \dots, x_p に対する線形重回帰式

$$y = \hat{a}_0 + \hat{a}_1 x_1 + \hat{a}_2 x_2 + \cdots + \hat{a}_p x_p$$

重回帰係数

$$\hat{a}_j \quad j = 1, 2, \dots, p$$

重回帰式の予測誤差の標準偏差

- 予測誤差の標準偏差

$$s_e = \sqrt{\frac{1}{n-(p+1)} \sum_{i=1}^n (e_i - \bar{e})^2} = \sqrt{\frac{1}{n-(p+1)} \sum_{i=1}^n e_i^2}$$


– ただし $\bar{e} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e_i = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \{y_i - (\hat{a}_0 + \hat{a}_1 x_{1i} + \hat{a}_2 x_{2i} + \dots + \hat{a}_p x_{pi})\}$

$$\hat{a}_0 = \bar{y} - (\hat{a}_1 \bar{x}_1 + \hat{a}_2 \bar{x}_2 + \dots + \hat{a}_p \bar{x}_p) \quad \text{より}$$

$$\bar{e} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ y_i - \left[\bar{y} - (\hat{a}_1 \bar{x}_1 + \hat{a}_2 \bar{x}_2 + \dots + \hat{a}_p \bar{x}_p) + \hat{a}_1 x_{1i} + \hat{a}_2 x_{2i} + \dots + \hat{a}_p x_{pi} \right] \right\}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (y_i - \bar{y}) - \hat{a}_1 (x_{1i} - \bar{x}_1) \dots \hat{a}_p (x_{pi} - \bar{x}_p) \right\} = 0$$

2014/05/23

 $\frac{\partial}{\partial a_0} F(a_0, a_1, \dots, a_p) = 0$ に一致 5

重相関係数

- 重回帰式による予測値

$$Y_i = \hat{a}_0 + \hat{a}_1 \bar{x}_1 + \hat{a}_2 \bar{x}_2 + \cdots + \hat{a}_p \bar{x}_p$$

- 予測値 Y_i は説明変数で表される
- 目的変数 y と予測値 Y の単相関係数 r_{yY}
→ 目的変数 y と説明変数 x_1, x_2, \dots, x_p の重相関係数

$$r_{y \cdot 12 \dots p} = \frac{s_{yY}}{\sqrt{s_{yy} s_{YY}}} = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(Y_i - \bar{Y})}{\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2 \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2}}$$

– 回帰平面(p+1)次元に近いかどうかを表す

重相関係数

- 重相関係数のとる範囲は？

$$r_{y \cdot 12 \cdots p} = \frac{s_{yY}}{\sqrt{s_{yy}s_{YY}}} = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(Y_i - \bar{Y})}{\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2 \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2}}$$

– 分子について考える

$$s_{yY} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(Y_i - \bar{Y})$$

重相関係数

- 目的変数と予測値の平均

$$\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i \quad \bar{Y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n Y_i = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - e_i) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i = \bar{y}$$

- 分子

$$s_{yY} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(Y_i - \bar{Y}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i + e_i - \bar{Y})(Y_i - \bar{Y})$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (Y_i - \bar{Y})^2 + e_i (Y_i - \bar{Y}) \right\}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (Y_i - \bar{Y})^2 + e_i (a_0 + a_1 x_{1i} + \cdots + a_p x_{pi} - \bar{Y}) \right\}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2 = s_{YY} \geq 0 \quad \Rightarrow \quad r_{y \cdot 12 \cdots p} = \frac{s_{yY}}{\sqrt{s_{yy} s_{YY}}} \geq 0$$

重相関係数

– 回帰式の残差平方和を最小にする係数の条件

$$\begin{aligned} i=0 \quad \frac{\partial F}{\partial a_0} &= \frac{\partial}{\partial a_0} \sum_{i=1}^n \left\{ y_i - (a_0 + a_1 x_{1i} + a_2 x_{2i} + \cdots + a_p x_{pi}) \right\}^2 \\ &= -2 \sum_{i=1}^n \left\{ y_i - (a_0 + a_1 x_{1i} + a_2 x_{2i} + \cdots + a_p x_{pi}) \right\} = \sum_{i=1}^n e_i = 0 \\ j=1, \dots, n \quad \frac{\partial F}{\partial a_j} &= \frac{\partial}{\partial a_j} \sum_{i=1}^n \left\{ y_i - (a_0 + a_1 x_{1i} + a_2 x_{2i} + \cdots + a_p x_{pi}) \right\}^2 \\ &= -2 \sum_{i=1}^n x_{ji} \left\{ y_i - (a_0 + a_1 x_{1i} + \cdots + a_p x_{pi}) \right\} = -2 \sum_{i=1}^n x_{ji} e_i = 0 \end{aligned}$$

重相関係数

- 重相関係数の両辺二乗 $r_{y \cdot 12 \cdots p}^2 = \frac{s_{yY}^2}{s_{yy} s_{YY}} = \frac{s_{YY}^2}{s_{yy} s_{YY}} = \frac{s_{YY}}{s_{yy}}$
- 目的変数・予測値の分散の関係を求める

$$\begin{aligned} s_{yy} &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i + e_i - \bar{Y})^2 \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (Y_i - \bar{Y})^2 + 2e_i(Y_i - \bar{Y}) + e_i^2 \right\} \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (Y_i - \bar{Y})^2 + 2e_i(a_0 + a_1 x_{1i} + \cdots + a_p x_{pi} - \bar{Y}) + e_i^2 \right\} \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left\{ (Y_i - \bar{Y})^2 + e_i^2 \right\} = s_{YY} + \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e_i^2 \end{aligned}$$

重相関係数

$$\begin{aligned}\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e_i^2 &= s_{yy} - s_{YY} = s_{yy} \left(1 - \frac{s_{YY}}{s_{yy}} \right) \\ &= s_{yy} (1 - r_{y \cdot 12 \dots p}^2) \geq 0\end{aligned}$$

$$1 - r_{y \cdot 12 \dots p}^2 \geq 0$$

$$-1 \leq r_{y \cdot 12 \dots p} \leq 1$$

$$r_{y \cdot 12 \dots p} = \frac{s_{yY}}{\sqrt{s_{yy} s_{YY}}} \geq 0$$

より

$$0 \leq r_{y \cdot 12 \dots p} \leq 1$$

偏相関係数

- 目的変数 y, x_1 を説明変数 x_2, x_3, \dots, x_p から予測する二つの重回帰モデル

$$\begin{cases} y_i = c_0 + c_2 x_{2i} + \dots + c_p x_{pi} + u_i \\ x_{1i} = d_0 + d_2 x_{2i} + \dots + d_p x_{pi} + v_i \end{cases}$$

– 予測誤差の平方和

$$\begin{cases} F(c_0, c_2, \dots, c_p) = \sum_{i=1}^n u_i^2 = \sum_{i=1}^n \{y_i - (c_0 + c_2 x_{2i} + \dots + c_p x_{pi})\}^2 \\ F'(d_0, d_2, \dots, d_p) = \sum_{i=1}^n v_i^2 = \sum_{i=1}^n \{x_{1i} - (d_0 + d_2 x_{2i} + \dots + d_p x_{pi})\}^2 \end{cases}$$

偏相関係数

– 予測誤差の平方和の最小化(最小二乗法)

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial}{\partial c_0} F(c_0, c_2, \dots, c_p) = 0 \\ \frac{\partial}{\partial c_2} F(c_0, c_2, \dots, c_p) = 0 \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial c_p} F(c_0, c_2, \dots, c_p) = 0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial}{\partial d_0} F'(d_0, d_2, \dots, d_p) = 0 \\ \frac{\partial}{\partial d_2} F'(d_0, d_2, \dots, d_p) = 0 \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial d_p} F'(d_0, d_2, \dots, d_p) = 0 \end{array} \right.$$

偏相関係数

– 予測誤差の平方和の最小化(最小二乗法)

• y_i に対して

$$\left\{ \begin{array}{l} -2 \sum_{i=1}^n \{y_i - (c_0 + c_2 x_{2i} + \cdots + c_p x_{pi})\} = 0 \\ -2 \sum_{i=1}^n x_{2i} \{y_i - (c_0 + c_2 x_{2i} + \cdots + c_p x_{pi})\} = 0 \\ \vdots \\ -2 \sum_{i=1}^n x_{pi} \{y_i - (c_0 + c_2 x_{2i} + \cdots + c_p x_{pi})\} = 0 \end{array} \right.$$

偏相関係数

– 予測誤差の平方和の最小化(最小二乗法)

• x_1 に対して

$$\left\{ \begin{array}{l} -2 \sum_{i=1}^n \{x_{1i} - (d_0 + d_2 x_{2i} + \cdots + d_p x_{pi})\} = 0 \\ -2 \sum_{i=1}^n x_{2i} \{x_{1i} - (d_0 + d_2 x_{2i} + \cdots + d_p x_{pi})\} = 0 \\ \vdots \\ -2 \sum_{i=1}^n x_{pi} \{x_{1i} - (d_0 + d_2 x_{2i} + \cdots + d_p x_{pi})\} = 0 \end{array} \right.$$

偏相関係数

- x_2, \dots, x_p の分散共分散行列

$$V = \begin{bmatrix} s_{22} & s_{23} & \cdots & s_{2l} & \cdots & s_{2p} \\ s_{32} & s_{33} & & & & s_{3p} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ s_{j2} & s_{j3} & \cdots & s_{jl} & \cdots & s_{jp} \\ \vdots & & & & & \vdots \\ s_{p2} & s_{p3} & \cdots & s_{pl} & \cdots & s_{pp} \end{bmatrix}$$

$$s_{jl} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_{ji} - \bar{x}_j)(x_{li} - \bar{x}_l)$$

$$j, l = 2, \dots, p$$

- y, x_1 と x_2, \dots, x_p の共分散

$$s_{yj} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})(x_{ji} - \bar{x}_j) \quad s_{lj} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_{li} - \bar{x}_l)(x_{ji} - \bar{x}_j)$$

$$j = 2, 3, \dots, p$$

偏相関係数

$$\begin{bmatrix} s_{22} & s_{23} & \cdots & s_{2p} \\ \vdots & & & \\ s_{j2} & s_{j3} & & s_{jp} \\ \vdots & & & \\ s_{p2} & s_{p3} & \cdots & s_{pp} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{c}_2 \\ \hat{c}_3 \\ \vdots \\ \hat{c}_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_{y2} \\ \vdots \\ s_{yj} \\ \vdots \\ s_{yp} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} s_{22} & s_{23} & \cdots & s_{2p} \\ \vdots & & & \\ s_{j2} & s_{j3} & & s_{jp} \\ \vdots & & & \\ s_{p2} & s_{p3} & \cdots & s_{pp} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{d}_2 \\ \hat{d}_3 \\ \vdots \\ \hat{d}_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_{12} \\ \vdots \\ s_{1j} \\ \vdots \\ s_{1p} \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} \hat{c}_0 = \bar{y} - (\hat{c}_2 \bar{x}_2 + \hat{c}_3 \bar{x}_3 + \cdots + \hat{c}_p \bar{x}_p) \\ \hat{d}_0 = \bar{x}_1 - (\hat{d}_2 \bar{x}_2 + \hat{d}_3 \bar{x}_3 + \cdots + \hat{d}_p \bar{x}_p) \end{cases}$$

目的変数 y , x_1 の, 説明変数 x_2, x_3, \dots, x_p に対する線形重回帰式

$$\begin{cases} y = \hat{c}_0 + \hat{c}_2 x_2 + \hat{c}_3 x_3 + \cdots + \hat{c}_p x_p \\ x_1 = \hat{d}_0 + \hat{d}_2 x_2 + \hat{d}_3 x_3 + \cdots + \hat{d}_p x_p \end{cases}$$

重回帰係数 $\hat{c}_j, \hat{d}_j \quad j = 2, 3, \dots, p$

偏相関係数

- 予測誤差

$$\begin{cases} u_i = y_i - (c_0 + c_2 x_{2i} + \cdots + c_p x_{pi}) \\ v_i = x_{1i} - (d_0 + d_2 x_{2i} + \cdots + d_p x_{pi}) \end{cases} \quad i = 1, 2, \dots, n$$

– 予測誤差 u, v の単相関係数

$$r_{y1 \cdot 23 \cdots p} = \frac{S_{uv}}{\sqrt{S_{uu} S_{vv}}} \quad S_{uu} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (u_i - \bar{u})^2 \quad S_{vv} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (v_i - \bar{v})^2$$
$$S_{uv} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (u_i - \bar{u})(v_i - \bar{v}) \quad \text{ただし} \quad \bar{u} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n u_i \quad \bar{v} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n v_i$$

y, x_1 から, x_2, x_3, \dots, x_p の回帰が消去された時の偏相関係数
→ (x_2, x_3, \dots, x_p) の影響を除いた y, x_1 の相関係数

偏相関係数

- 偏相関の意味
 - y の残差 u は x_2, \dots, x_p 依存する変動を y から除いたもの
 - x_1 の残差 v は x_2, \dots, x_p に依存する変動を x_1 から除いたもの
 - 予測誤差 u, v の相関係数は, y と x_1 から各々 x_2, \dots, x_p に依存する変動を除いた相関係数