

パワーエレクトロニクス 第一回 パワエレ概論

平成30年4月11日

授業の予定

シラバスより

- パワーエレクトロニクス緒論
- パワーエレクトロニクスにおける基礎理論
- パワー半導体デバイス(2回)
- 整流回路(2回)
- 整流回路の交流側特性と他励式インバータ
- 交流電力制御とサイクロコンバータ
- 直流チョツパ
- DC-DCコンバータと共振形コンバータ
- 自励式インバータ(2回)
- 演習

授業の目的

- パワエレは省エネを支える基盤技術
 - 「パワエレとは何か？」についての基本を理解
 - 「如何にして電力変換する」かの原理を修得
- 概略
 - パワエレの基礎知識
 - パワー半導体デバイスとその動作
 - 受動素子の役割
 - 電力変換回路の動作

パワエレとは

- 半導体デバイスを用いた電力変換
 - 電圧・電流・周波数を異なる値に替える
 - ACアダプター, モーター制御, 照明輝度
 - エネルギー保存則に従う
 - 理想的には入出力のエネルギーは一致する
 - 実際は各部での損失が生じる
 - パワーデバイス, 受動素子, 配線
 - パワーは一致しない場合がある
 - 一時的に受動素子(L,C)にエネルギーを溜める

パワエレの対象

- 大電力(GW)
 - 電力機器 直流送電
- 中電力(MW, kW)
 - 産業機器 鉄道, メガソーラー, 鉄鋼圧延ミル
 - 輸送機器 EV, HEV
 - 家電機器 エアコン, 家庭用太陽光発電
- 小電力(W, mW)
 - IT機器 PC, スマホ, IoT

パワエレの学問的位置づけ

- 複合領域

- 回路理論 アナログ回路兼デジタル回路
- 制御理論 出力制御
 - 計算機工学 デジタル制御
- 電子工学 半導体デバイス
- 電磁気学 トランス, インダクタンス
- 電力工学 系統連系
- 電気機器 モーター
- 電気化学 バッテリー, キャパシタ
- 伝熱工学 ヒートシンク

電力変換回路の状態量

- 電圧・電流・電力・エネルギー

- 瞬時電力: $p(t)$ [W]

- $p(t) = v(t)i(t)$

- 時刻 t における電圧 $v(t)$ [V], 電流 $i(t)$ [A]

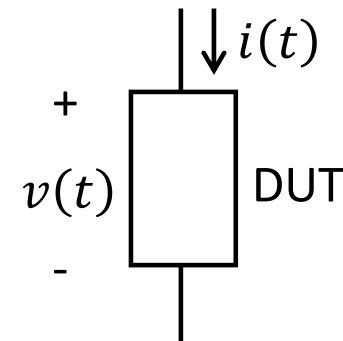
- 電力を消費: $p(t) > 0$

- 電力を発生: $p(t) < 0$

- エネルギー: W [J]

- $W = \int_{t_1}^{t_2} p(t)dt$

- 時刻 t_1 から t_2 の間に消費されたエネルギー



電力変換回路の状態量

- 電圧・電流・電力・エネルギー
 - 平均電力: P [W]
 - 周期的に変化する電圧・電流
 - $$P = \frac{1}{T} \int_{t_1}^{t_1+T} p(t) dt = \frac{1}{T} \int_{t_1}^{t_1+T} v(t)i(t) dt$$
 - 変化の周期: T [s]
 - 有効電力

電力変換回路の状態量

- 有効電力と実効値

- 直流電圧 V_{dc} に対する抵抗 R の消費電力

- $P = \frac{V_{dc}^2}{R}$

- 周期的変化する電圧 $v(t)$ に対する抵抗の平均消費電力

- $P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{v(t)^2}{R} dt = \frac{V_{eff}^2}{R}$

- V_{eff} : 実効値

- $P = \frac{V_{dc}^2}{R} = \frac{V_{eff}^2}{R}$

電力変換回路の状態量

- 実効値

- 電圧の2乗平均の平方根(Root Mean Square) V_{rms} と電圧の実効値 V_{eff} の関係

- $$V_{eff} = V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v(t)^2 dt}$$

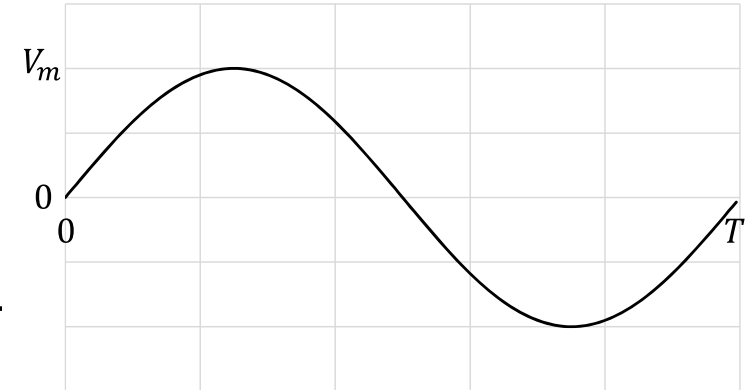
- 電流の実効値 I_{rms}

- $$I_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i(t)^2 dt}$$

電力変換回路の状態量

- 正弦波交流電圧の実効値

- $$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T \{V_m \sin \omega t\}^2 dt}$$
$$= V_m \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \{\sin \omega t\}^2 d\omega t}$$
$$= V_m \sqrt{\frac{1}{2\pi} \left[\frac{\omega t}{2} - \frac{\sin 2\omega t}{4} \right]_0^{2\pi}} = \frac{V_m}{\sqrt{2}}$$



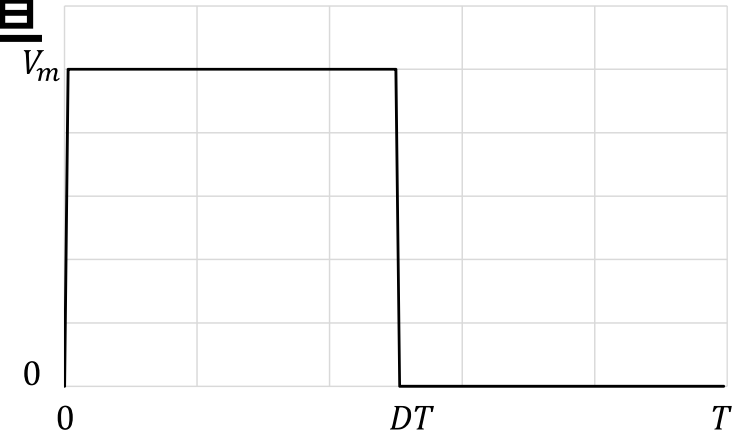
- V_m :振幅を, $\omega = \frac{2\pi}{T}$:角周波数
- 電圧の実効値 V_{rms} は振幅 V_m の $\frac{1}{\sqrt{2}}$

電力変換回路の状態量

- 高さ V_m の矩形波電圧の実効値

$$v(t) = \begin{cases} V_m & 0 \leq t < DT \\ 0 & DT \leq t < T \end{cases}$$

- D : 通流率, $0 \leq D \leq 1$



$$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v(t)^2 dt}$$

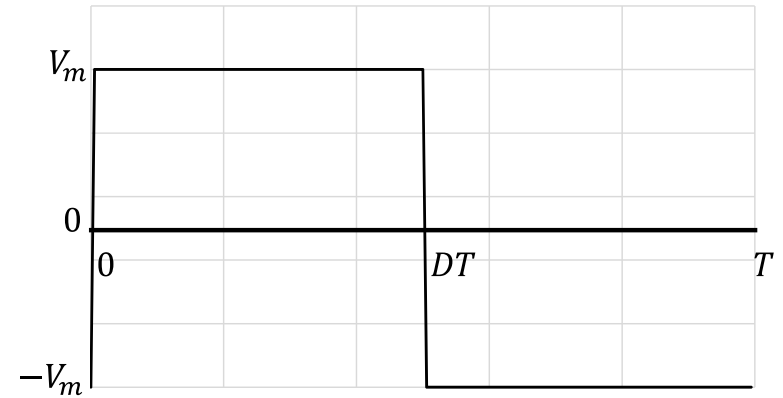
$$= \sqrt{\frac{1}{T} \left\{ \int_0^{DT} V_m^2 dt + \int_{DT}^T 0^2 dt \right\}} = \sqrt{\frac{1}{T} V_m^2 DT} = V_m \sqrt{D}$$

- D の平方根に比例

電力変換回路の状態量

- 振幅 V_m の矩形波交流電圧の実効値

- $$v(t) = \begin{cases} V_m & 0 \leq t < DT \\ -V_m & DT \leq t < T \end{cases}$$



- $$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v(t)^2 dt}$$

$$= \sqrt{\frac{1}{T} \left\{ \int_0^{DT} V_m^2 dt + \int_{DT}^T (-V_m)^2 dt \right\}} = \sqrt{\frac{1}{T} V_m^2 \{DT - DT + T\}}$$

$$= V_m$$

- 実効値 V_{rms} は直流電圧と等しい

電力変換回路の状態量

- 振幅 V_m の三角波交流電圧

$$\bullet v(t) = \begin{cases} \frac{2V_m}{t_1} t - V_m & 0 \leq t < t_1 \\ \frac{-2V_m}{T-t_1} t + \frac{V_m(T+t_1)}{T-t_1} & t_1 \leq t < T \end{cases}$$

$$\bullet V_{rms}^2 = \frac{1}{T} \left\{ \int_0^{t_1} \left[\frac{2V_m}{t_1} t - V_m \right]^2 dt + \int_{t_1}^T \left[\frac{-2V_m}{T-t_1} t + \frac{V_m(T+t_1)}{T-t_1} \right]^2 dt \right\}$$
$$= \frac{V_m^2}{T} \left\{ \int_0^{t_1} \left[\frac{2}{t_1} t - 1 \right]^2 dt + \frac{1}{(T-t_1)^2} \int_{t_1}^T [-2t + (T+t_1)]^2 dt \right\}$$

- 各項の中身

電力変換回路の状態量

$$\begin{aligned} \bullet \int_{t_1}^T [-2t + (T + t_1)]^2 dt &= \int_{t_1}^T [4t^2 - 4(T + t_1)t + (T + t_1)^2] dt \\ &= \left[4\frac{t^3}{3} - 4(T + t_1)\frac{t^2}{2} + (T + t_1)^2 t \right]_{t_1}^T \\ &= \frac{4}{3}T^3 - 2(T + t_1)T^2 + (T + t_1)^2 T - \frac{4}{3}t_1^3 + 2(T + t_1)t_1^2 - (T + t_1)^2 t_1 \\ &= \frac{4}{3}(T^3 - t_1^3) - 2(T + t_1)(T^2 - t_1^2) + (T + t_1)^2(T - t_1) \\ &= \frac{4}{3}(T - t_1)(T^2 + Tt_1 + t_1^2) - 2(T + t_1)^2(T - t_1) + (T + t_1)^2(T - t_1) \\ &= \frac{4}{3}(T - t_1)(T^2 + Tt_1 + t_1^2) - (T + t_1)^2(T - t_1) \\ &= \frac{1}{3}(T - t_1)(4T^2 + 4Tt_1 + 4t_1^2 - 3T^2 - 6Tt_1 - 3t_1^2) \\ &= \frac{1}{3}(T - t_1)(T^2 - 2Tt_1 + t_1^2) = \frac{1}{3}(T - t_1)^3 \end{aligned}$$

電力変換回路の状態量

- 振幅 V_m の三角波交流電圧

$$\begin{aligned} \bullet V_{rms}^2 &= \frac{V_m^2}{T} \left\{ \frac{1}{3} t_1 + \frac{1}{(T-t_1)^2} \frac{1}{3} (T-t_1)^3 \right\} \\ &= \frac{V_m^2}{3T} \{t_1 + (T-t_1)\} = \frac{V_m^2}{3} \end{aligned}$$

- 電圧の実効値電圧 V_{rms} は振幅 V_m の $\frac{1}{\sqrt{3}}$

$$\bullet V_{rms} = \frac{V_m}{\sqrt{3}}$$

